

Title	X線溶液散乱法によるATP加水分解サイクルに伴ったミ オシンモータードメインの構造解析	
Author(s)	杉本,泰伸	
Citation	大阪大学, 1997, 博士論文	
Version Type	ı Type VoR	
URL	https://doi.org/10.11501/3129141	
rights		
Note		

The University of Osaka Institutional Knowledge Archive : OUKA

https://ir.library.osaka-u.ac.jp/

The University of Osaka

博士論文

X線溶液散乱法による ATP 加水分解サイクルに 伴ったミオシンモータードメインの構造解析

> 大阪大学基礎工学部生物工学科 杉本泰伸

> > 1997年1月

X線溶液散乱法による ATP 加水分解サイクルに 伴ったミオシンモータードメインの構造解析

> 大阪大学基礎工学部生物工学科 杉本泰伸

要約

X線溶液散乱法によって筋肉のエネルギートランスデューサー、ミオシン頭部 (サブフラグメント-1:S1) が ATP 加水分解中にグローバルな構造変化を起こしていることを明らかにした。構造変化を ATP 加水分解サイクルと対応させると、S1 はヌクレオチドと結合していない状態で最も大きな慣性半径を持ち、S1**.ADP.Pi(Pi:リン酸) の化学状態にあるときに最もコンパクトになるような構造をもつ。Pi を放出した S1*.ADP の状態ではこれらの中間的な構造をとっていることが明らかとなった。また、リン酸アナログを用いた実験では、S1.ADP.Vi(Vi:バナジン酸)、S1.ADP.BeF3、S1.ADP.AlF4のどれもが ATP 中の S1、すなわち S1**.ADP.Pi と同様の構造をとっていることが分かった。このことはこれらアナログと結合した S1 は ATP 加水分解中の最も優勢な中間体の良い構造アナログにもなっていることを示す。

詳細な構造変化を明らかにするために、S1 の結晶構造解析による原子座標をもとにした モデル計算を行った。そのために、まず、ミオシン頭部の構造を複数のドメインに分割し、 それぞれのドメイン間のつながりを保ったまま相対的な位置関係を変化させるようにする ことで、分子のグローバルな構造変化を表現することができた。この時、各ドメイン内の 構造は変化させなかった。このようなドメイン化分子モデルについて散乱強度曲線を計算 し、実験値と比較することで最適なモデルを探索した。ミオシン頭部を残基番号でそれぞ れ1-204、216-464、465-626、647-710、711-843の5つのドメインに分割した。軽鎖は最 後のドメインに含めて扱った。ATP 加水分解中のミオシン頭部と、ADP と結合したミオ シン頭部について行った解析の結果は以下の通りである。まずATP加水分解中の構造モデ ルにおいて、最も顕著な構造変化が見られたのは710/711の残基間である。この部分での 変化は結果として軽鎖結合ドメインを動かすことになり、その末端での動きの大きさは約 50Åであった。電子顕微鏡によるアクチン-ミオシン複合体の三次元再構成に基づいた原子 モデルと同様の方向に分子を配置させると、この末端部分の動きには軸方向と繊維軸に垂 直な面内の動きの両方が含まれていることが分かった。また、頭部ドメインにある ATP 結 合部位やアクチン結合部位の構造変化が小さいことが予測された。一方、ADP 結合時のS1 構造モデルは、ATP加水分解中のモデルと比べた場合、710/711残基部分でのみ違ってい るという結果が得られた。すなわち、頭部ドメインの構造はATP中のモデルと同等である が、軽鎖結合ドメインの構造変化は小さくて、約30Å程度の動きとなった。この場合も軸 方向の動きと繊維軸に垂直な面内の動きの両方が含まれていたが、軸方向の動きは ATP 中 のものと比べて半分ぐらいであった。

目 次

	要約		i
1	序論		1
	1.1	ミオシン頭部の構造・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	3
	1.2	ミオシンの構造変化と ATP 加水分解反応・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4
	1.3	X線溶液散乱法によるミオシン頭部の構造研究・・・・・・・・・・・・・・	5
2	実験	材料と方法	7
	2.1	ミオシンの調製 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	7
	2.2	X線溶液散乱実験····································	7
	2.3	ミオシン頭部のX線溶液散乱 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	9
	2.4	時分割 X 線溶液散乱 実験 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	10
	2.5	データ解析 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	13
3	実験	· 結果	15
	3.1	小角散乱から決定された慣性半径と分子量 ・・・・・・・・・・・・・・・	15
	3.2	散乱強度曲線と距離分布関数 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	21
	3.3	X線溶液散乱法により求められた構造パラメータ ·········	32
	3.4	時分割 X 線溶液散乱法による解析・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	32
4	構造		36
	4.1	原子モデルによる散乱強度の計算 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	36
	4.2	構造変化のモデル構築 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	39
	4.3	最適モデル ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4.3
	4.4	ATP加水分解中のミオシン頭部の構造解析・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	49
	4.5	ADPと結合したS1の構造解析・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	53
5	考察		57
	5.1	ATP 加水分解反応とミオシンの構造変化 ・・・・・・・・・・・・・・・	57
		5.1.1 中性子線散乱実験との比較・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	60
		5.1.2 ヌクレオチドアナログを結合した結晶解析との対応	61
		5.1.3 ADP による構造変化 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	63
	5.2	構造変化のモデル解析 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	64
		5.2.1 ドメイン構造によるモデル解析 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	64
		5.2.2 モデルの一意性	65
	5.3	時分割測定による ATP 加水分解サイクルの観測 ········	65
	5.4	ATP 加水分解サイクルにともなったミオシンの構造変化と筋収縮との関連	67
A	ppen	dix	68

\mathbf{A}	X線散乱の一般的な理論	68
	A.1 電子による X線の散乱 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	68
	A.2 単一粒子よる X 線散乱 ···································	69
	A.3 小角領域のX線散乱 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	70
	A.4 自己相関関数と距離分布関数 ······	73
	A.5 分散系における X 線散乱 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	74
В		76
	B.1 小球充填モデル・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	76
	B.2 タンパク質の水和を考えたモデル計算 ······	77
	謝辞	78
	参考文献	79

1 序論

筋肉の収縮は繊維状に重合した二つのタンパク質、アクチンとミオシンが相互作用して滑り合うような力発生をして起こる。図1-1に筋肉の構造の模式図を示す。ミオシンは ATP の化学エネルギーを力学エネルギーに変換するトランスデューサーの役割を持ち、モーター蛋白質のひとつに数えられている。ミオシン分子は非常に大きくて、2本の重鎖と4本の軽鎖からなり、2個の頭部と長い棒状の尾部をもつ。このうち頭部はタンパク質分解酵素で切断して単離することができ、サブフラグメント-1 (S1) と呼ばれる。S1には ATP ase 部位やアクチン結合部位が保持されていて、筋肉の張力発生に関与する最小単位であることが知られている。筋肉中では、ライトメロミオシン(LMM)と呼ばれる尾部がらせん状に重合して太いフィラメントの骨格を構成し、S1部分はこの骨格から規則正しく突き出している。

一方、アクチンは平たい分子構造を持ち、筋肉中では重合して繊維状のF-アクチンとして存在する。F-アクチンもらせん構造をとっていて、トロポニン、トロポミオシンと呼ばれる制御タンパク質と共に細いフィラメントを形成している。

これらの細いフィラメントと太いフィラメントが規則的に平行配列することでサルコメア構造を形成している。筋収縮はそれぞれのフィラメントを形成しているアクチンとミオシンの相互作用の結果生じる。しかしながら、二つのタンパク質がどのような相互作用で力を発生しているのか、特にその分子的な機構はどのようになっているのか、という問題は依然解明されていない。ひとつの仮説として、いわゆる「ミオシンの首振り説」と呼ばれるものが提唱されている。この仮説は、アクチンと結合したミオシン頭部が構造を変化させることによってレバーの操作に似た運動が生じて、力が発生するというものである。この時、ミオシン頭部の構造変化およびアクチンとの結合解離はATPの加水分解反応と共役して起こるというのが、この仮説の本質であり、したがって様々な方法でミオシンの構造変化を捉える研究が続けられてきた。

これまでにいくつかの実験事実から、ATP加水分解中のミオシン頭部の構造変化が観測されている。またその事実から、筋収縮の機構が解明されたともいわれている。しかしながら一方で、まったく異なった解釈により、筋収縮の本質は別の部分にあるとする考え方があり、議論は決着がついていない。これらのいずれの場合にしても、主要なタンパク質について結晶解析が行われている現在、構造、あるいは構造変化を無視して議論を進めることはできない。したがって筋収縮のしくみ、さらにはモータータンパク質の構造と機能の関係を議論するために、化学反応過程の構造変化の詳細を明らかにすることが望まれている。

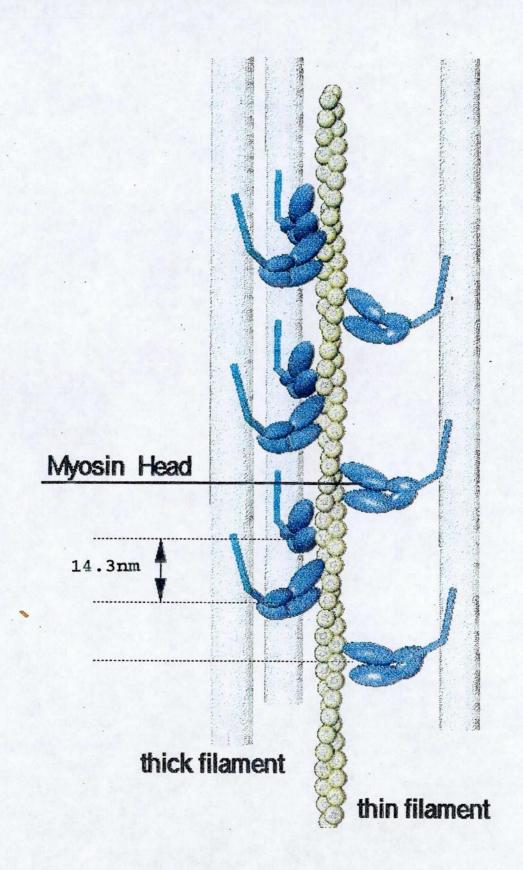


図 1-1: 筋肉の構造の模式図。筋肉は主にアクチンからなる細いフィラメント (thin filament) と主にミオシンからなる太いフィラメント (thick filamnet) が互いに滑りあうことで収縮する。太いフィラメントからは周期 14.3nm で二つの頭部からなる突起が出ている。

1.1 ミオシン頭部の構造

ミオシン全体は2つ重鎖と4つの軽鎖からなる分子量470kDのタンパク質であるが、このうちS1は重鎖の一部と軽鎖2つを持ち、ミオシンに2つ存在して、分子量はおよそ130kDである。電子顕微鏡などによる研究から、S1は西洋梨、あるいはおたまじゃくしのような形であるといわれてきた。X線や中性子線を使った溶液散乱法による構造研究も行われ、三次元再構成の結果をもとにX線溶液散乱のデータを説明するモデルでは、S1はドメイン構造をとっており、輪郭長約190Åの折れ曲がった形をした分子であった 1)。1993年、X線結晶構造解析によりミオシン頭部の原子構造が発表された 2)。一部分の構造は解けていない状態であり、また α -炭素の座標のみの発表であったが、原子構造からATP 結合部位にあるクレフト部分の構造変化が分子の末端に伝達されるような構造変化が収縮に重要な役割を担っている可能性などが推測された 3)。

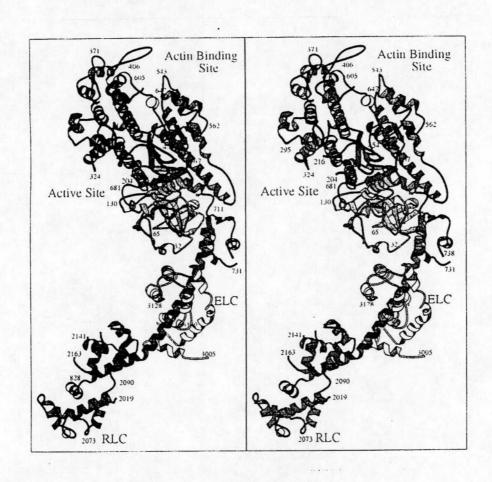


図 1-2: Rayment ら $^{2)}$ によるニワトリ骨格筋ミオシン S1 の結晶構造モデル

図1-2にミオシンの原子構造のリボンモデルを示す。全体として非対称性の大きい、 α -ヘリックスの多い構造で、特にC 末端側の軽鎖結合部位は長さ85Åにおよぶ長い α -ヘリックスが走っている。主に生化学的な研究からS1には大きく分けて25kD、50kD、20kDと呼ばれる3つのドメインが存在すると言われてきたが、構造解析の結果からはさらに50kDドメインは大きなクレフトの存在により2つに分けられることが示された。ただしクレフトの部分には20残基のループが見えていない。これらは上側50kDドメイン、下側50kDドメインと呼ばれ、アクチンの結合部位が含まれる。一方ヌクレオチドを結合する部位は3つのサブドメインの境界近くのポケットに存在し、ヌクレオチド結合タンパク質に特有なP-Loopと呼ばれるモチーフを持っており 4)、共通の様式でヌクレオチドを結合するものと見られている。また構造的にも ras などのタンパク質と似ていることも議論されている。ヌクレオチド結合部位とアクチン結合部位は分子内であるつながりを持つと言われている 2)。

1.2 ミオシンの構造変化とATP 加水分解反応

ミオシンはATP加水分解の化学エネルギーを利用して滑り運動を行っている。ATPの加水分解反応の経路にしたがって、結合するヌクレオチドによって区別されるいくつかのミオシンの中間状態が平衡的にあるといわれている。図1-3には教科書等に記述されているミオシンのATP加水分解反応サイクルを示す 5)。

ATP

ADP+Pi

M \rightleftharpoons M.ATP \rightleftharpoons M**.ADP.Pi \rightleftharpoons M*.ADP+Pi \rightleftharpoons M.ADP+Pi \rightleftharpoons M+ADP+Pi \rightleftharpoons M

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

図 1-3: ミオシンによる ATP 加水分解反応サイクル $^{5)}$ 。図中でMはミオシンを表し、 * はミオシンの状態が異なっていることを示す。

「ミオシン首振り説」によれば、ミオシン頭部はこれらの各状態に対応した構造を持ち、ATPの加水分解と共役した構造変化がアクチンとの結合、解離を繰り返す中で起こり、この構造変化が収縮に直接関係する。この仮説を検証するために、様々な方法でATP加水分解中のミオシン頭部の構造が調べられてきたが、期待されるようなグローバルな構造変化を示す明確な結果は得られなかった。

しかしその後、電子顕微鏡による観測で、S1.ADP.Piのアナログとして知られている S1.ADP.Vi (Viはバナジン酸)を用いて急速凍結した試料の電子顕微鏡像はヌクレオチド を結合しないS1のものとくらべて、曲がった状態にあるS1が多く存在することが示された

つ。さらに、我々の研究室のX線小角散乱による研究から、ATP 加水分解中のS1 にはっきりとしたグローバルな構造変化が初めて示されたり。溶液中にATP が十分に存在する場合、定常状態では図1-3で示すスキームのうち(4) のステップが律速段階であり、このことにより 21° (こでは約87%のミオシンが M^{**} .ADP.Piの状態にあることが生化学的に見積もられてきたり。したがって、X線溶液散乱でとらえられた構造変化はS1.ADP.Piの状態で生じているものであり、同時にS1.ADP.Vi において同様の構造変化が観測されたことによっても支持された。また、本研究でS1.ADP の状態ではX20 レオチドを結合しないX31 とX31 とX42 との中間的な構造をとることが示された。

ほかにも電気複屈折による hydrodynamic size の測定 $^{8)}$ や中性子線溶液散乱による解析 $^{10)}$ 、アクチンフィラメントと結合したミオシン頭部の三次元再構成 $^{11,12)}$ などの研究からも、加水分解反応中、あるいは加水分解中間体のミオシンの構造変化が観測されてきた。このような研究の先駆けとなったのが、我々の研究室における X線小角散乱の研究であった 10 。

1.3 X線溶液散乱法によるミオシン頭部の構造研究

X線溶液散乱法は構造研究のための手法の一つである。長所として、溶液中で染色、固定を必要としないで観測できるためタンパク質の本来の構造を知ることができる。また、基質との結合、分解、解離といった酵素反応中であっても構造を調べることができる。一方、まさに溶液中にあるという同じ理由で、観測されるX線散乱像は空間平均されたものとなる。すなわち、溶液中では物質の方向は無秩序でありかつ運動しているので、観測する試料溶液中の物質の数量的な平均(個々の分子は無秩序な方向性を持っている)、および観測する時間的な平均(分子の運動によりいろいろな方向を向く)によって、異方性に基づく構造情報の多くの部分が引き出しにくくなる。したがって物質の微細構造を特定することが困難である。これらのことから、X線溶液散乱では物質の巨視的な構造を観測し、主として大きさに関するパラメータを知ることに用いられてきた。そのもっとも典型的な量が慣性半径や分子量、分子のコード長である。

慣性半径は分子の二次モーメントを体積で規格化した量であり、したがって長さの単位を持つ。同一の体積と高度を持つ物質であっても、その形(空間的な分布)が異なることで、慣性半径は異なった値を持つ。このため、溶液散乱で観測する場合、構造変化のもっとも基本的な指標となる。一方分子量は、観測された散乱強度から原点における散乱強度を求めることで、原点散乱強度が(分子量)×(試料濃度)に比例することを用いて求めることができる。これら二つの量は溶液散乱法で求められるもっとも基本的な構造パラメータである。これ以外にも、広い範囲の散乱強度分布の測定を行いこれをフーリエ変換することによって距離分布関数が求められ、分子内ベクトル長分布や分子最大長を評価できる。

また、他の知見から構造に関する情報があるのなら、それらをもとにしてモデルを立て、さらに詳細な構造を求めることも可能である。さらに、原子構造が分かっている場合には空間平均された密度分布の情報などを計算することでより具体的な構造変化の解析が進められる。

さて、ミオシン頭等の場合、収縮のエネルギーを ATP の加水分解による化学エネルギー

から得ているので、ATP の有無による結果を比較することにより、X線溶液散乱法で加水分解中のミオシン頭部の構造を調べることができる。さらに、X線結晶構造解析により ATP 非存在下でのミオシン頭部の原子座標が発表されているので、これを利用して原子構造に近いレベルで構造変化の解析が行える可能性がある。

以上のことをふまえ、ヌクレオチドを結合させたミオシン頭部についてシンクロトロン放射光を使ってX線溶液散乱実験を行い、これらの構造を原子座標を用いたモデルで解析を行った。その結果は結晶中では測定が困難なほど大きな構造変化が示された。構造的な見地からミオシン頭部のATP加水分解反応の過程を理解し、さらに筋肉の収縮の仕組みを調べていくことが本研究の目的である。

2 実験材料と方法

2.1 ミオシンの調製

ミオシンはニワトリの胸筋(骨格筋)から得たもので、パパインを用いてサブフラグメント-1を以下のように調製した¹⁾。

- 1. ニワトリの胸筋をとり、氷づけにする。低温室内でミンチにし、これに 3 倍量の Guaba-Straub solution (0.3M KCl、0.15M KPi、pH6.5) を加える。
- 2. ゆっくりと攪拌し、ミオシンが抽出される10分後に遠心する(9K, 5分)。上清をさらにナイロンゴースでこす。
- 3. こし分けた溶液に10倍量の再蒸留水を加える。ミオシンはフィラメントを形成するので、遠心により沈殿させる。
- 4. 上清を除いて 0.3M KCl、5mM MgCl₂、1mM ATP、5mM PIPES (pH 7.0) の溶液を加えてミオシンを溶かし、超遠心(45K、80分)を行う。
- 5. 上清をとり 5 倍量の 0.3mM NaHCO₃溶液を加えて、遠心でミオシンを沈殿させる (8K、10分)。沈殿を取り出し、cutting buffer (40mM NaCl、10mM imidazole、2mM MgCl₂、pH 7.0) で懸濁させる。
- 6. 20 mg/ml、 $20 ^{\circ}$ Cでインキュベートしたミオシンに、パパインを加えて10分間反応させる。この時、パパインはあらかじめ5 mM cystein、2 mM EDTA (pH 6.2) 溶液で2 mg/ml に希釈して30分間インキュベートしておき、ミオシンと混合することで $10 \mu \text{g/ml}$ になるようにする。
- 7. DMF (dimethylformamide) に溶かしたE64 *1 を 5mM に希釈し、ミオシン反応液に 最終濃度 50 μM になるように加えて、反応を停止させる。
- 8. 遠心後、上清のS1を得る。

2.2 X線溶液散乱実験

X線散乱溶液散乱実験はつくば市にある高エネルギー物理学研究所放射光実験施設ビームラインBL-15Aの小角回折計 ¹³⁾ を用いて行った。タンパク質を構成する原子はもともと X線の散乱能が低い上、溶液との電子密度の差によって分子の散乱が生じるので、非常に弱い散乱 X線を効率よく記録するために、さらには反応中の分子変化をとらえるためには シンクロトロン放射光による実験が必須となる。放射光実験施設 BL-15A は筋肉の回折実験を念頭に置いて設計されたもので、強力な X線と高性能の光学系および検出器が使用できる。光源加速器は陽電子を蓄積するストレージリングで、陽電子エネルギー 2.5 GeV、電流はおよそ 250-350mA で運転されている。図 2-1には BL15A の小角散乱用光学系を模式的に示す。光源から取り出された白色光は全反射ミラーと湾曲結晶モノクロメータによって収束、単色化される。このとき、焦点面は検出器位置となる。試料位置でのビームサイズ

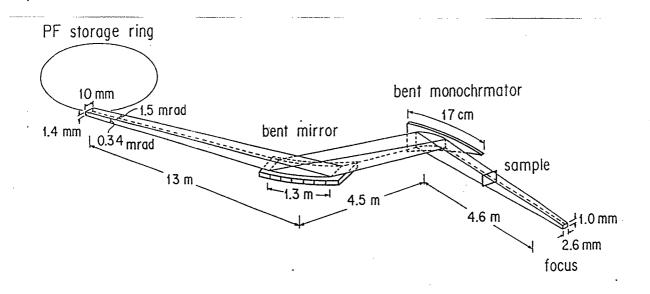


図 2-1: フォトンファクトリーBL15A の小角回折計 14) 光学系の模式図

は垂直方向約1mm、水平方向約2mmとし、X線の波長は約1.5Åとして実験を行った。また、試料の直前に置かれたイオンチャンバーで入射X線の強度をモニターする。

試料はステンレス製の試料セルに入れて測定を行った。試料セルの容量は約 $40\mu\ell$ で、厚さは1mm、 $X線入射窓の両側に厚さ約<math>15\mu m$ のマイカ薄片を貼って窓材とした。試料セルは水を流したセルホルダに入れることによって温度を一定に保つように作られている。

X線は、試料部分と検出器直前では空気中を通過するが、それ以外のほとんどでは真空パイプ内を通過する。試料セルから検出器位置までのカメラ長は約2500mmとした。この場合、散乱ベクトル $|\mathbf{S}|=2\sin\theta/\lambda$ で $0.002\leq S\leq 0.02(\text{Å}^{-1})$ の範囲の散乱強度が得られる。また、さらに広い範囲の散乱強度曲線を得るために、約1100mmのカメラ長でも実験を行った。これらのデータを併用することで、散乱ベクトルでおよそ $0.002\leq S\leq 0.05(\text{Å}^{-1})$ の範囲の散乱強度を観測できる。

X線検出器としては一次元位置敏感型比例計数管(one dimensional position sensitive propotinal detector: 1D-PSD、理学電機社製)を用いた。比例計数管は、入射 X線によって気体原子から電離した電子を陽極線の近傍でガス増幅させることにより、 X線光子を電気パルスとして検出する装置である。また、位置を決定する方式としては遅延線法が用いられている。位置情報はディジタル化されて、各チャンネル位置での X線光子数としてメモリ上に記録される。これらのデータは計算機 (SPARC station 4, サンマイクロシステムズ)により制御されており、同時に蓄積リングの電流値、イオンチャンバーの電流値も記録される。検出器の有効長や位置情報のサンプリングチャネル数、測定時間などもプログラム上で制御される。

測定時の検出岩の条件は有効長170mm、サンプリング数512chとし、検出器前面に開口幅6mmのスリットを置いた。また、直接光が検出器に入射するのを防ぐため、約8mm×8mmの鉛のビームストップを設置すると共に、検出器前面に貼りつけた幅10mm程度の鉛板でビームの漏洩を防いだ。なお、X線溶液散乱の場合、散乱パターンは直射光の位置を中心とした等方的なものであり、したがって一次元の強度分布になる。二次元で散乱強度を積算計測することで精度よい解析が可能となるが、現状では、位置的な不均一性/歪みや、個々の検出器間での感度の違いなどにより、適当な二次元検出器が溶液散乱ように使用できていない。

2.3 ミオシン頭部の X 線溶液散乱

前述のような条件下で試料セルに入れたミオシン溶液にX線を照射し、その散乱强度を 1次元検出器により測定、記録した。照射時間は3分間とし、その間の散乱光子数を積分 して計測するような静的な測定モードで行った。試料セルの温度は18.5°Cに保った。

各試料は精製したS1 を実験直前にカラム濾過して用いた。ヌクレオチドを含まない溶液、およびMgATP、ADP、ADP.Vi(Vi はバナジン酸)、 $ADP.BeF_3$ 、 $ADP.AlF_4$ の溶液中のS1 についてX 線散乱を計測した。S1 の濃度は3-8mg/mlの間で3-5 点の測定を行った。ATP、ADPの濃度は5mM で、 BeF_3 、 AIF_4 は1mM である。また、ATP はS1 により加水分解され

^{*1}L-trans-epoxysuccinyl-leucylamido-(4-guanidinobutane)

るが、測定中に完全には消費されないように ATP を実験直前に加えた。この場合の測定も静的に行った。すべての溶液は 10 mM imidazole (pH7.0), 150 mM KCl, 0.5 mM DTT を含んでいる。

2.4 時分割 X 線溶液散乱実験

静的な測定により MgATP 中のS1 の構造には、S1 のATP 加水分解サイクルのうちもっとも優勢なS1.ADP.Pi の構造がもっとも強く反映されているが、時間的に平均された構造となっている。そのため、実際に構造変化が起こっているという時間変化を観測することが望まれる。しかしながら、加水分解サイクルに伴った構造変化を直接追いかけるためには、X線散乱の時分割測定を行うと共に、溶液中でミオシンの ATP 加水分解反応を同調させる必要がある。この問題を解決するために、CagedATP を用いた時分割 X 線散乱実験を行った。

CagedATP は光反応により分子内のATP を遊離させるので、S1 は遊離された ATP と結合して加水分解を始める。フラッシュ光で短時間に遊離させた場合、いっせいにS1 と ATP の結合が起こり、加水分解反応がすべてのS1 で同様に進行する。またこの時遊離される ATP とS1 の分子数の比を1:1 になるようにしておけば、ATP 加水分解反応1 回分の構造変化を観測できることになる。

これらの条件にしたがって、静的な測定時と同様に高エネルギー研究所放射光実験施設のビームラインBL-15Aで実験を行った。基本的な光学系および検出器は静的な実験の場合と同じであるが、一部分で異なっている。

まず検出器は静的な測定と同様に1D-PSDを用いたが、時分割測定のための制御プログラムを使って測定を行った。これにより、測定の開始と同期させてトリガー信号を取り出してフラッシュ光を発生させ、加水分解の過程を複数の時相区間に分割して記録することができる。自分かつ測定の方式を図2-2にあらわした。

また、試料セルには CagedATP を用いるためのものを用意した (図 2-3)。これは X 線が入射する方向とフラッシュ光が入射する方向の両方で光が通るようにしたもので、厚さと深さが 1mm でありマイカ片を窓材とした液曹にマイカ片で上からふたをしたような形をしている。上部のマイカ片にフラッシュ光源から伸ばされた光ファイバーを通してフラッシュ光を溶液に照射する。フラッシュ光は水溶液中を進むことで減衰するので、光源から遠い位置までは届かない。目的の濃度で CagedATP を遊離させるフラッシュ光の強度が保たれるような深さが 1mm である。

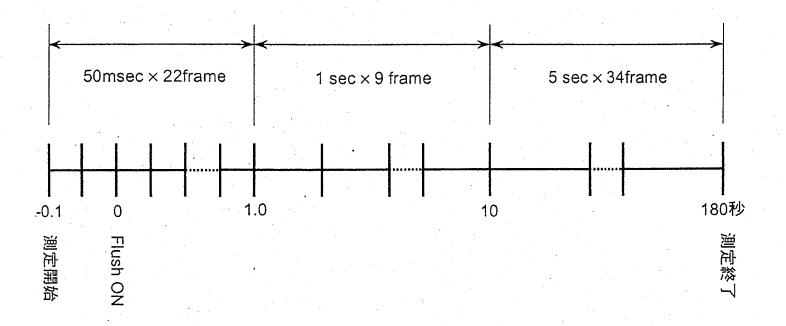


図 2-2: CagedATPによる時分割X線溶液散乱測定の方式。

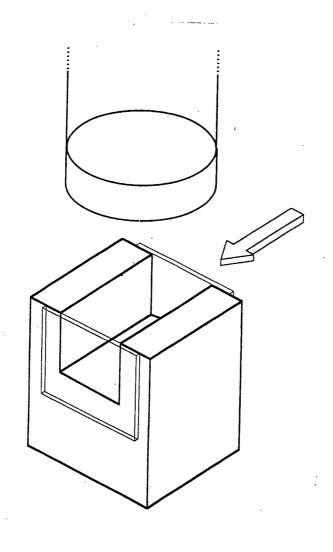


図 2-3: CagedATP を用いた実験に使った試料セル。

2.5 データ解析

- 一次元極出器で測定された散乱強度は以下の手順で処理された。
- (1) 測定されたデータには目的のタンパク質試料の散乱とともに、溶媒となる溶液や、試料セルを含む光学系の散乱も含まれている。したがって、これとは別に試料を含まない溶媒の散乱強度を測定し、両者の差をとることで試料だけからの正味の散乱強度を得た。このとき、実験条件として光学系、用いた試料セル、温度、照射時間などは同一とし、できるだけ近い時間に両者の測定を行った。また、試料セル直前に置かれたイオンチャンバーにより試料に入射するX線の強度をモニターし、測定時間中の平均強度によって規格化したあと差をとるようにした。以下では溶媒による光学系の散乱をバックグラウンド散乱と呼ぶ。
- (2) 一次元の散乱強度データは中心対称を持つので、強度プロファイルの中心を決定した後、折り返し加算することでS/Nを上げた。ただし、検出器の問題によって強度プロファイルが左右で非対称になる場合や、感度の不均一性が存在する場合があり、このような時には折り返し操作をしない。データが非対称になる原因は、検出器のpoint spread function (PSF)の非対称性であることが分かったので、その影響がほとんどないと思われる方向のデータだけを採用した。
- (3) ギニエプロットを行う。式(A.27)によれば、観測された散乱強度についてその対数値を散乱ベクトルの絶対値 |S| の自乗に対してプロットすれば散乱曲線はSの小さい領域において一次式で近似できる。その直線の傾きおよび切片から、慣性半径と原点散乱強度が得られる。このようにして行うギニエプロットにより、各観測データについて慣性半径、原点散乱強度を求めた。直線近似する領域を $0.0028 \le S \le 0.0047$ Å とし、この範囲で最小自乗近似を行った。慣性半径はA単位で求め、また原点散乱強度はX線光子のカウント数を単位としX線の照射時間とイオンチャンバーの電流値で規格化したものを求めた。
- (4) 複数の濃度によって行われた実験結果から、慣性半径および濃度で割った原点散乱強度の濃度依存性を調べた。これらを分散で重みをつけた最小自乗法で直線近似し、濃度が0における点での外挿値を求めた。この値が無限希釈溶液での真の慣性半径、また原点散乱強度である。さらに、原点散乱強度からは、同じ条件で測定したタンパク質、ウシ血清アルブミン(BSA)の原点散乱強度を求めこれを標準とし、相対的に分子量を求めた。
- (5) 各濃度で測定された散乱強度曲線を用いて、それぞれの散乱角で濃度0の外挿値を求める。これにより無限希釈溶液での散乱強度曲線を得ることができる。
- (6) 短いカメラ長で測定した散乱曲線には、より大きな散乱角の領域までの強度データが含まれている。長いカメラ長で測定した後濃度による補正を行った散乱曲線とあわせることで、広い領域にわたる正確な強度データを得た。このとき、短いカメラ長で測

定した広角のデータには濃度による補正は行っていない。これは有限濃度による干渉は小角領域ほど顕著であり、逆に広角の領域では無視できる程度であるからである。

- (7) 散乱曲線から距離分布関数 p(r) を計算した。散乱曲線は広角側で有限であるので、打ち切り効果を最小にするために本研究ではp(r)の計算に最大エントロピー法、あるいは減衰関数を入れて直接フーリエ変換する方法を用いた。

以上の処理は主に、UNIX ワークステーションで開発しX-Window 上で作動するプログラムを用いて行った。

3 実験結果

3.1 小角散乱から決定された慣性半径と分子量

散乱強度は式(A.26)にしたがってギニエプロットをおこない、Sの小さな領域での散乱 曲線を直線近似することにより慣性半径 (Rg) と原点散乱強度 (I(0)) を求めた。このとき直線近似の範囲は $0.0028 \le S \le 0.0047 \text{Å}^{-1}$ とした。これは検出器上では 20 チャンネル分 (30ch-50ch) に相当する範囲である。また、予想される Rg から見積もったギニエの基準値 ($2\pi SRq < 1$) を含む領域となっている。図 3-1にギニエプロットの例を示した。

このようにして散乱強度のギニエプロットにより求められる慣性半径は、有限濃度での見かけの慣性半径であり、粒子間の干渉による効果が含まれているため、複数の濃度において散乱強度を観測して慣性半径を計算し、その濃度依存性を調べてゼロ濃度における外挿値を真の値とする。式(A.48)にしたがって慣性半径の二乗を濃度に対してプロットしたものを図3-2に示す。またその結果得られた真の慣性半径を図3-3に示した。

もっとも重要な結果として、ATP 加水分解中のS1 の慣性半径がヌクレオチドを結合しないS1 とくらべて約3Å小さくなっていることがあげられる。また、ATP 中のS1 と同様の変化がリン酸アナログ物質である Vi や BeF $_3$ との複合体である S1.ADP.Vi、S1.ADP.BeF $_3$ でも見られた。一方、ADP と結合した S1.ADP の慣性半径は、ヌクレオチドを結合しない S1 とATP 存在下での S1(あるいはリン酸アナログと結合している S1.ADP.AlF $_4$ や S1.ADP.BeF $_3$) の中間的な値を示している。S1.ADP.Vi はどちらかというと S1.ADP に近かった。また、S1.ATP $_7$ S や 2 価性の架橋剤 $_p$ PDM で SH1 $_n$ SH2 を架橋させて ADP をトラップさせた S1.ADP $_n$ PDM などについてはヌクレオチドを結合しない S1 と同程度の慣性半径となった。

以上の結果から、S1がATP加水分解中に全体の構造としては分子の重心付近に質量が集まってくるような変化を起こしていることが分かった得られた真の慣性半径の値を表3-1にまとめる。

sample	Rg (Å)
S1 No Nucleotide	47.80±0.40
S1 in MgATP	45.04±0.22
S1.ADP	46.68±0.50
S1.ADP.Vi	46.11±0.31
S1.ADP.BeF₃	45.24±0.52

表 3-1: ゼロ濃度に外挿した慣性半径の真の値

また、ギニエプロットの縦軸切片から求められる原点散乱強度は分子量と濃度に比例した量である。分子量と原点散乱強度の関係は式(A.29)にしたがって得られるが、X線の絶

対強度の測定が困難なので、標準試料として分子量既知のウシ血清アルブミン(BSA)を用いて相対的に分子量を求めた。

原点散乱強度は入射 X線の強度や測定を行う光学系に依存する。同一の条件で測定した 試料について、入射 X線強度とタンパク濃度で原点散乱強度を規格化した。また、慣性半 径と同様に原点散乱強度にも分子間の相互作用に由来する濃度依存性があるので、観測値 I(0,c) を濃度に対してプロットしたものを図 3-4に示す。このような濃度に対するプロット からゼロ濃度における外挿値を求めて分子量を得た。得られた分子量を表 3-2に示した。

sample	MW (kD)
S1 No Nucleotide	124.8±9.6
S1 in MgATP	127.6±12.1
S1.ADP	124.0±1.5
S1.ADP.Vi	124.2±3.8
S1.ADP.BeF3	127.2±5.6

表 3-2: 原点散乱強度から求められたS1の分子量

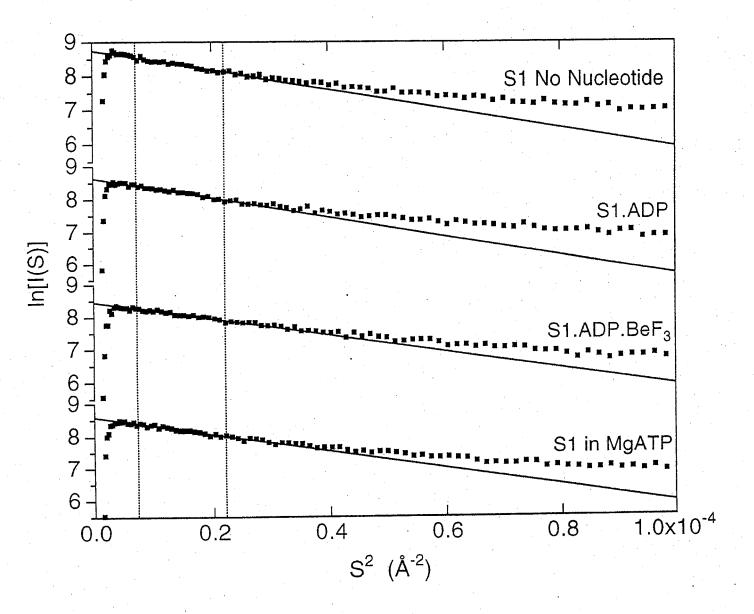


図 3-1: ギニエプロットの例。測定された散乱強度をもとにして、縦軸を強度の対数 $(\ln[I(S)])$ 、横軸を S^2 でプロットするようなギニエプロットを行った。S1のギニエプロットに対して $0.0027 \le S \le 0.0048$ Å $^{-1}$ の範囲で直線近似を行った。図では各試料のギニエプロットに対して、垂直な2本の破線が直線近似を行った範囲を示し、近似された直線も同時に示してある。また、各試料での違いがわかりやすいように、縦軸はそれぞれの試料について分けてある。

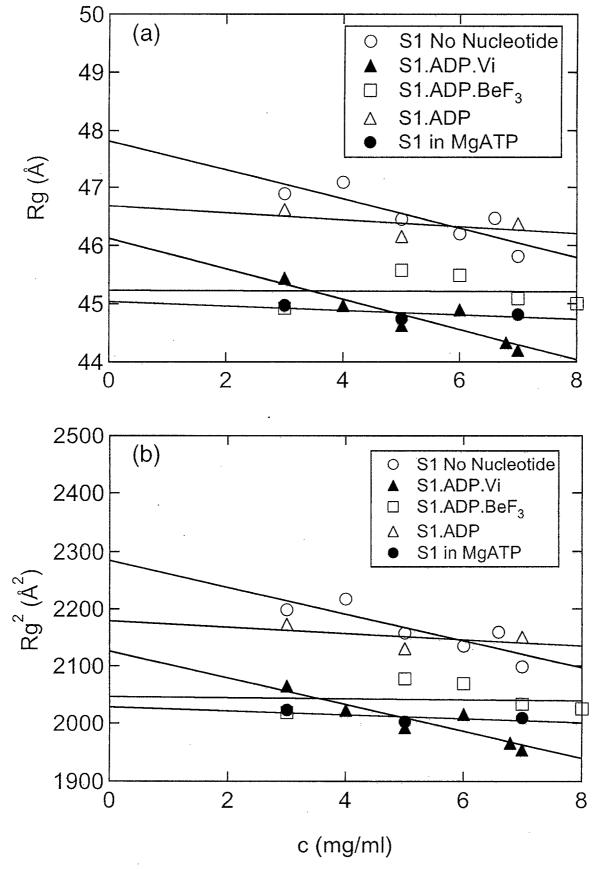


図 3-2: (a) 慣性半径 (Rg) の濃度依存性。各測定濃度における平均と分散を求めて図示し、これをもとに重み付きの直線近似を行った。試料に対応する記号は図中に示した。(b) 式 (A.48) にしたがって、性性半径の二乗を濃度に対してプロットし、直線で近似した。a、b ともに濃度ゼロでの真の慣性半径の値はほとんど変わらなかった。

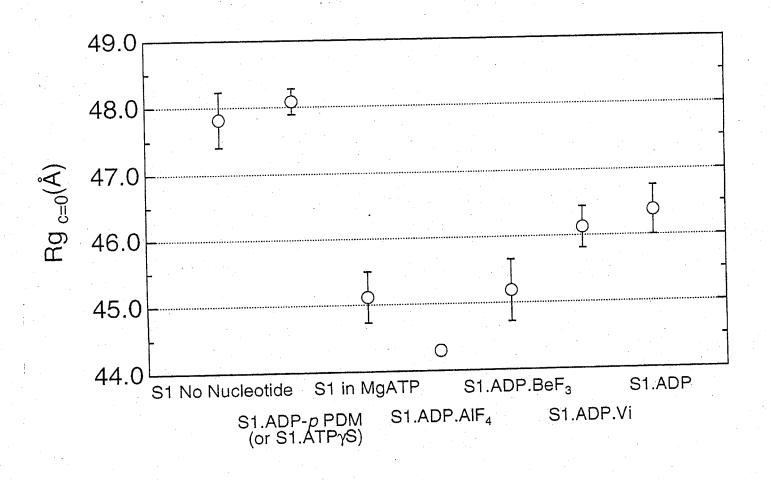


図 3-3: 図 3-2の濃度依存性から決められたいろいろなヌクレオチドを結合したミオシン頭部(S1)の真の慣性半径。

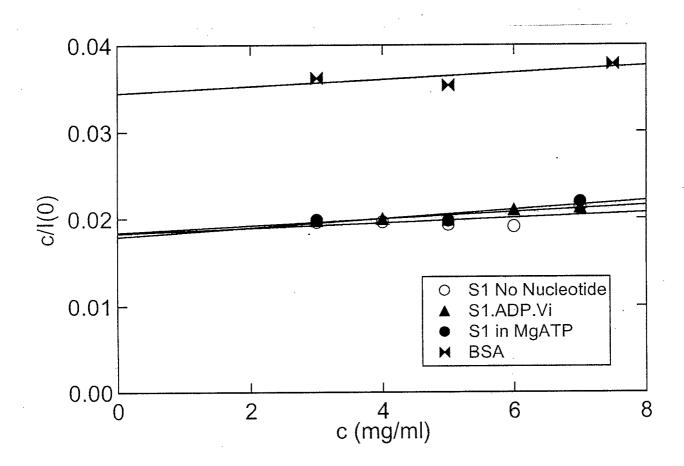


図 3-4: 原点散乱強度の濃度依存性。式 (A.47) にしたがって c/I(0) を濃度 (c) に対してプロットした。

3.2 散乱強度曲線と距離分布関数

散乱強度曲線のうち小角領域には分子全体的な大きさの構造情報が、広角領域には分子の形態や内部の構造情報が含まれている。慣性半径等の決定にはできるだけ小角部分まで正確に測定する必要がある一方、より詳細な構造解析には広角領域の散乱強度を得ることが不可欠である。光学系の制限から一つの実験ですべての散乱角度範囲を含めた測定は困難であるので、カメラ長を変更することで目的とする散乱角度領域を限定した測定を行った。測定後、これらの散乱曲線をつなぎ合わせることで広い散乱角度範囲にわたる散乱強度をもとめ、これを構造解析に用いた。

散乱強度は散乱角と濃度の関数であるので、観測された散乱強度 I(S,c) からゼロ濃度散乱強度 I(S,0) を求める必要がある。有限濃度による分子間の干渉は小角領域ほど、また濃度が高いほど顕著なので、各散乱角においてゼロ濃度散乱強度を外挿して求めていった。このとき、広角領域では濃度効果が無視できると考えられるので、 $S\sim0.015$ の強度で各濃度における散乱強度曲線を規格化した。この様子を図3-5 に示した。こうして得られた小角領域の散乱強度に、短いカメラ長で得た散乱強度データをあわせて用いることで、広い角度範囲の散乱強度を正確に得ることができる。高角領域の散乱強度は小角領域に比べて2桁以上も弱いので、 ~50 mg/ml 程度のタンパク質濃度の溶液で測定した。二つの散乱強度をつなぐ様子を図3-6に示す。最小角側は得られた慣性半径を用いてギニエの近似式から外挿して求め、つなぎ合わせた。両者の強度は $0.015 \le S \le 0.020$ で残差が最小になるように規格化して一致させた。

各試料について求めた散乱曲線を図3-7に示す。

これらの散乱曲線の変化をわかりやすくするために、横軸に観測された慣性半径をかけてプロットしたものを図3-8(a)、3-9(a)、3-10(a)に示す。このようなプロットは、分子の大きさの違いによる散乱強度の違いを補償する。すなわち、形が同じで大きさだけが違うような相似形の分子の散乱強度は、このプロットで比較した場合に一致する。ヌクレオチドを結合しないS1と ATP 中のS1を比べた場合(図3-8(a))、このようなプロットでは散乱強度曲線の違いがはっきり現れている。このことは、この場合の慣性半径の変化は分子全体が相似形で小さくなるような構造変化ではなく、分子の形態が変化しているような構造変化であることを意味する。同様な形態の変化を見るやり方として、散乱強度に散乱ベクトルの大きさの二乗をかけたものを散乱ベクトルに関してプロットをする、いわゆる Kratky Plot と呼ばれるプロットがある。この場合も中角領域から高角領域にかけての散乱強度の変化がよく分かる(図3-8(b))。

リン酸アナログとの複合体である $S1.ADP.BeF_3$ に関する2つのプロットを図3-9(a)、(b)に示した。同時にATP中のS1に関するプロットも示されているが、 $ADP.BeF_3$ と結合したS1はATP中のS1と似た変化をしていることが明らかである。

図3-10(a)、(b) には ADP を結合した S1 に関する 2 つのプロットがヌクレオチドを結合していない S1、ATP 中の S1 のものと比較してある。 S1.ADP に関するプロットは、大体において ATP 中の S1 のものと似ており、ATP 中の S1 と似た方向の形態変化を示唆している。

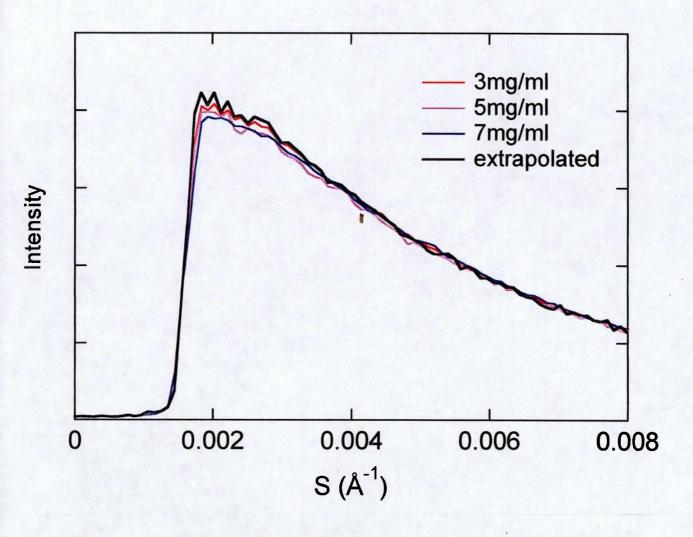


図 3-5: ゼロ濃度の散乱強度曲線の求め方。Sの小さな領域では干渉効果により散乱強度曲線も影響を受けるので、入射 X 線強度と濃度で規格化した散乱強度曲線から無限希釈溶液による散乱強度を求める。それぞれの Sの位置で各濃度の散乱強度をもとにゼロ濃度の散乱強度を外挿する。

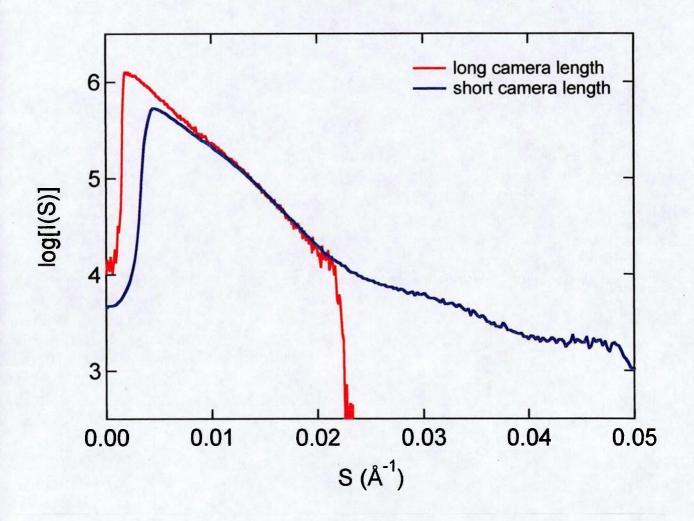


図 3-6: 小角領域のゼロ濃度散乱強度曲線と高角領域の散乱曲線の結合。

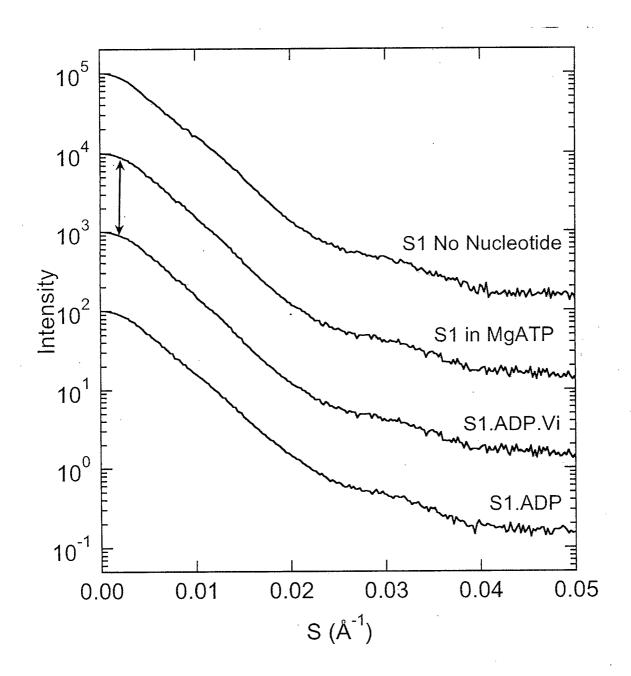


図 3-7: 様々な試料についての散乱強度曲線。2種類のカメラ長で実験して得られた散乱 強度をつなぎ合わせることで広い範囲の散乱強度曲線を得た。また、極小角領域では慣性 半径の値を用いて、ギニエの近似式にしたがって曲線を外挿した。縦軸はヌクレオチドを 結合しないS1を基準にして矢印の大きさだけそれぞれシフトさせて示してある。

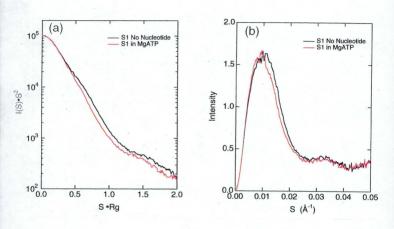


図 3-8: (a) 強度の対数を縦軸にとり、横軸は散乱ベクトルの大きさに慣性半径をかけた S:Rg でプロットしたもの。(b) 縦軸は強度に散乱ベクトルの大きさの二乗をかけた $I(S) \times S^2$ 、横軸は散乱ベクトルの大きさ S でプロットした S Kratky プロット。 S スクレオチドを結合しない S I と S ATP 中の S 1 の比較。

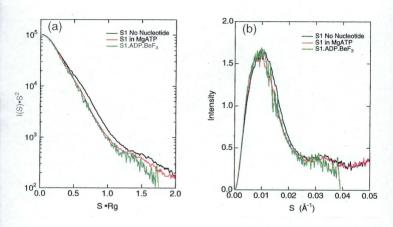


図 3-9: (a) $I(S) \sim S \cdot Rg$ プロット、(b) Kratky プロット。ヌクレオチドを結合しない SI、ATP 中の S1 と S1.ADP.BeF₃の比較。

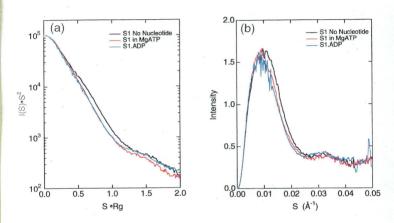


図 3-10: (a) $I(S) \sim S \cdot Rg$ プロット、(b) Kratky プロット。ヌクレオチドを結合しない S1、ATP 中の S1 と S1.ADP の比較。

次に、ゼロ濃度に外挿し広い範囲で求めた散乱強度曲線をもとに、距離分布関数 p(r) を計算した。ヌクレオチドを結合しない S1 の p(r) はおよそ r=40 Å にピークを持ち、それより大きいr で緩やかに減少する、非対称なものであった。p(r)=0 に落ちる r は約 160 Å であった。S1 にヌクレオチドを作用させると、特に ADP. AlF $_4$ や ADP. Vi の場合は p(r) が大きく変化し、その様子は ATP 存在下での S1 の p(r) の変化と非常に良く似たものであった。種々のヌクレオチドと結合した S1 についてヌクレオチドの無い状態の S1 と p(r) を比較したものを図 3-11 に示した。いずれの場合も r=85-90 Å で両曲線が交差している。

また、ヌクレオチドを結合しないS1、ATP中のS1およびS1.ADP.Vi については、最大エントロピー法によるp(r)の計算 $^{15)}$ を行った。この方法により、計算途中の artifact による振動を防ぐことができ、分子最大長も正確に求めることができる。最大エントロピー法で計算したp(r) を比較して図3-12 に示した。

いずれの場合もヌクレオチドを結合することでr=85-90Åを境にしてそれより大きいrの領域でp(r)の値が小さくなり、逆に小さいrの領域でp(r)の値が大きくなった。これらは分子内ベクトルの大きさで、長い成分が減って短い成分が増えたことを意味する。分子最大長(コード長)はヌクレオチドが結合していないときは約160Åで、ATP中やADP.Viと結合すると約10Å減少した。

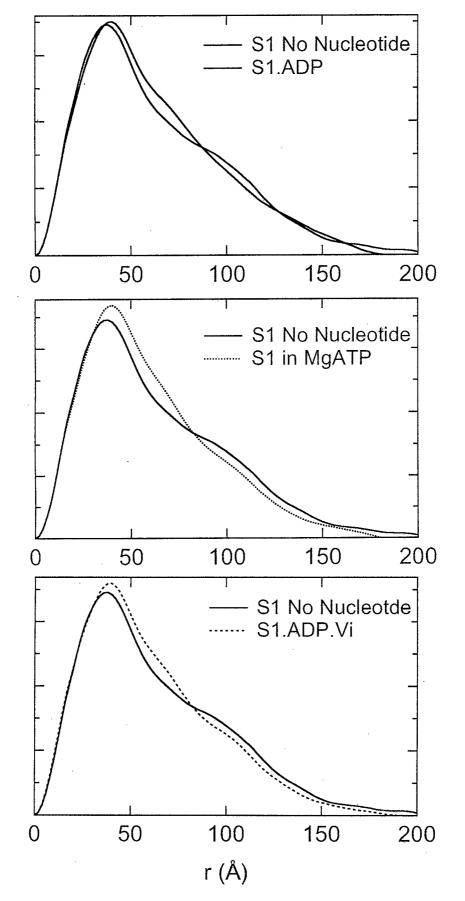


図 3-11: 種々のヌクレオチドを結合したS1のp(r) 関数とヌクレオチドを結合しないS1のp(r) 関数の比較。

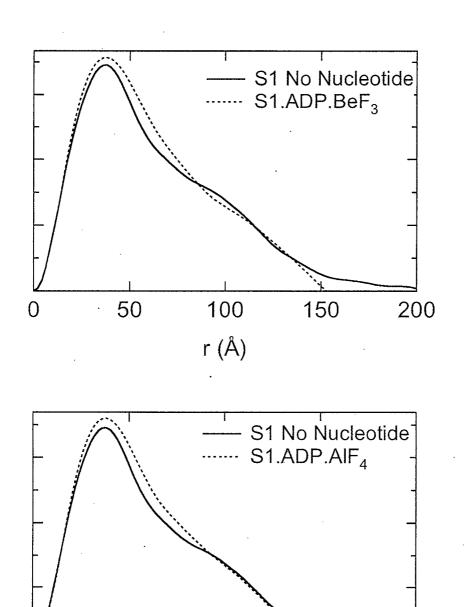


図 3-11: p(r) 因数の比較(続き)。

r (Å)

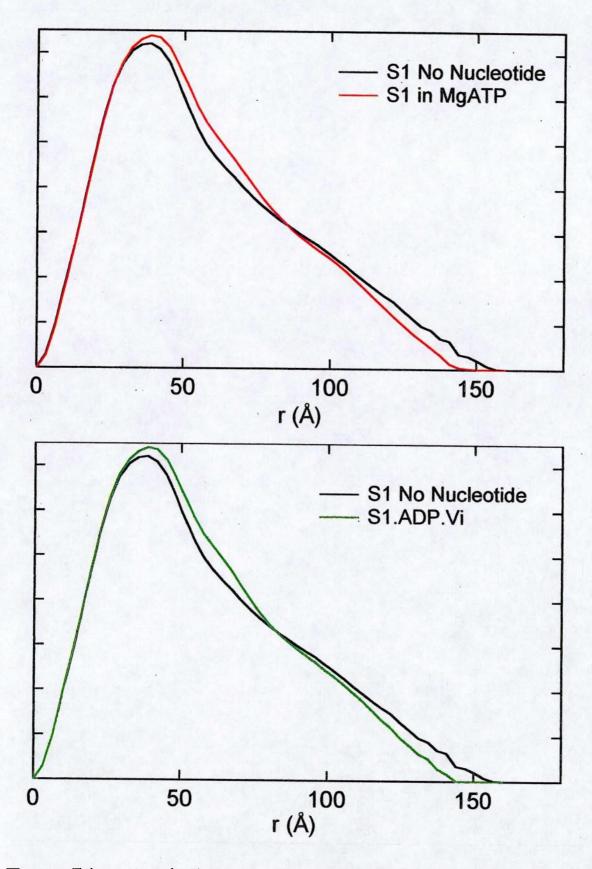


図 3-12: 最大エントロピー法で求めた、ヌクレオチドを結合していないS1 と ATP 中のS1、ADP.Vi を結合したS1のp(r) 関数の比較。

3.3 X線溶液散乱法により求められた構造パラメータ

X線溶液散乱実験の結果、主に小角領域のギニエプロットから慣性半径や分子量といった分子の大きさに関するパラメータが得られる。

式(A.48)、(A.47)にしたがって無限希釈溶液における慣性半径、原点散乱強度の真の値を求めたが、一方で慣性半径の濃度依存性の傾きからは分子間干渉に由来する係数が求められ、またc/I(0)の濃度依存性の傾きからは分子間相互作用に由来する第 2 ビリアル係数が求められる 16 。

また、パーセバルの定理に基づいた考察から逆空間全体の強度の積分をもとにして、散乱粒子の体積を求めることができる。さらに、partial specific volume を用いることで分子の水和量を得ることができる。

このようにして、X線溶液散乱から求められるさまざまな構造に関するパラメータを表 3-3にまとめた。partial specific volume は Tamura ら ¹⁷⁾による。

	volume (ų)	pertial specific volume (cm³/g)	水和量 (g/g)
S1 No Nucleotid	228915	0.713	0.33
S1 in MgATP	241916	0.739	0.36
S1.ADP.Vi	228044	0.739	0.30
S1.ADP	263172	0.710	0.49

表 3-3: X線溶液散乱データから得られた構造パラメータ。

3.4 時分割 X 線溶液散乱法による解析

ClagedATP を用いた時分割実験を試みたが、それぞれの測定時間については静的な測定法と同様の処理を行える。図2-2で示した時分割方式で測定した各測定フレームの露出時間は非常に短時間なので、約20回の実験を行い、これらをフレームごとに加算して散乱強度を得た。同時に、同様な実験系でCagedATPを含まない溶液を用いた対照実験も行った。また溶媒の散乱強度は静的な測定によってデータを得た後、時分割測定の各フレームの測定時間に応じた係数によって規格化して差をとった。これは、溶媒についても同様の時分割測定を行い各フレームごとの差を取る方法よりも、少ないノイズのデータを得るためである。

このようにして得た散乱強度に対してギニエプロットを行い、三次元の鳥瞰図としてあらわしたものを図3-13に、求めた慣性半径を時間の関数としてあらわしたものを図3-14に示した。

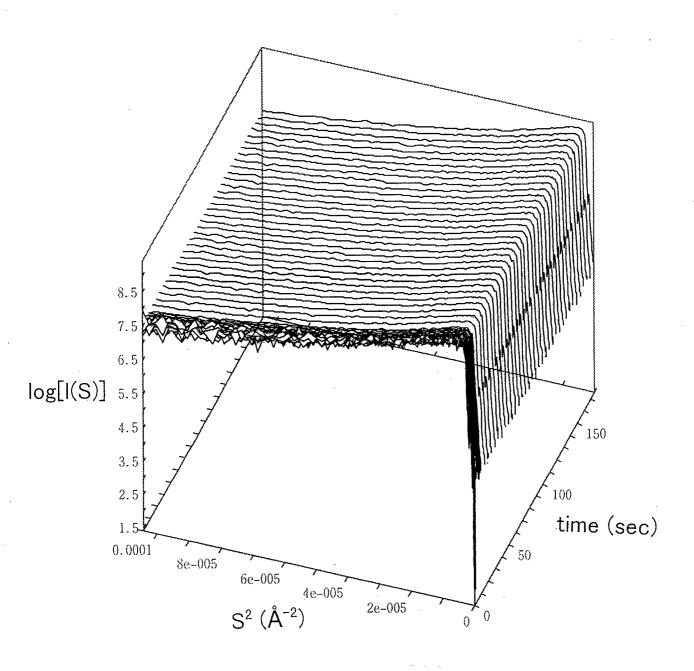
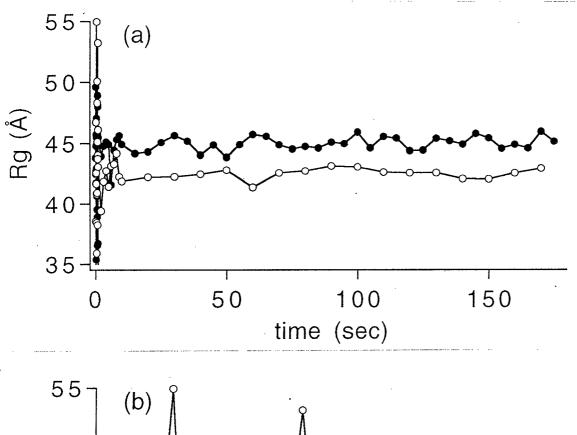


図 3-13: CagedATP による時分割 X 線溶液散乱によるミオシン S1 のギニエプロット。散乱強度のギニエプロットを時間の関数として鳥瞰図で示した。



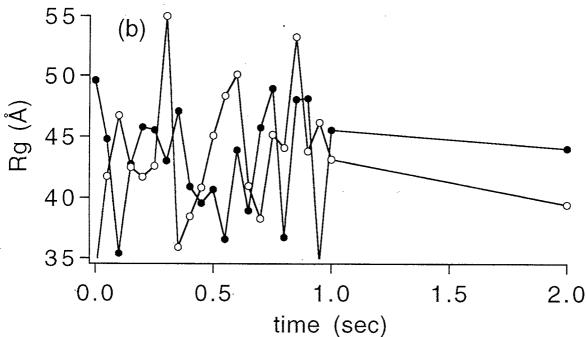


図 3-14: CagedATP による時分割 X 線溶液散乱データのギニエプロットから得た慣性半径を時間の関数としてプロット。●は CagedATP による実験の結果を表し、○は対照実験として行った CagedATP を含まない溶液の慣性半径を示す。(a) は実験全体の時間スケールで結果を表し、(b) は最初の 2 秒間だけを示した。

Caged ATP を溶液中に含まない場合の実験は基本的には静的な実験をATP 非存在下で行った場合と同じである。ここで得られた慣性半径はS1 の濃度が5mg/ml の場合であり、およそ45Åである。一方、Caged ATP を溶液中に含む場合、フラッシュの発光後の慣性半径はおよそ2-3Å小さくなっていることがわかる。

フラッシュ光の発光直後の様子は非常に雑音が多く、慣性半径の時間的な変化の振る舞いや、Caged ATP の有無による違いを判断するのは困難であった。一方で発光から2秒以後の、測定の時間間隔が長い領域では、Caged ATP の有無による慣性半径の差は見られるが、SIと Caged ATP の結合、加水分解のサイクルにともなった構造変化(慣性半径の変化)は観測することができなかった。

4 構造解析

4.1 原子モデルによる散乱強度の計算

Rayment ら 2)によって結晶解析されたニワトリ胸筋パパイン処理ミオシン頭部 (S1) の結晶構造の原子座標はアメリカのブルックへブン国立研究所の Protein Data Bank (PDB) に登録されている *2 。このデータはヌクレオチドを結合していない状態のもので、S1 全体としてはヌクレオチドを結合した状態での結晶解析はなされていない。細胞性粘菌のミオシンII では ADP.BeF₃、ADP.AlF₄、ADP.Vi などとの複合体としての結晶構造解析が行われており $^{18,19,20)}$ 、ヌクレオチドとの結合による構造変化が観測されているが、これらは S1のcatalytic ドメインだけの結晶解析で、軽鎖結合部位が切断されている。したがって、これらのデータから S1 全体の構造変化をとらえることはできない。

原子座標に基づいたモデル計算はヌクレオチドを結合していないS1をもとにしてDebyeの式(A.16)にしたがって行った。この式は分子を構成する原子の種類と位置から分子全体の散乱強度を計算するものである。

結晶解析は、結晶化のためにS1 のリジン残基の多くをメチル化して行われた 2)。また、結晶構造と溶液構造は観測する条件や分子がおかれている物理的環境が異なるので、一致するとは限らない。はじめに、結晶構造を変えないでモデルの散乱強度を計算し、同じ化学状態であるヌクレオチドを結合していないS1 の観測散乱強度と比較した。各アミノ酸残基の α 炭素を半径3Å の球で表し、各アミノ酸の分子量に比例する重みを付け、その集合体として原子モデルの散乱強度を計算した。アミノ酸残基を球で表現したのは、溶液散乱の分解能に対してあまり小さな要素、例えば個々の原子をモデルの構成要素の単位としても意味がないことと、公表されている結晶構造の原子座標には α 炭素のデータしか含まれていないことによる。このようにして計算した結晶モデルの散乱強度を観測値と比較した結果を図4-1に示す。

モデル計算による結果、散乱強度は観測値と一致せず、また慣性半径も観測値が47.8Åであるのに対して45.7Åと約2Å小さい結果が得られた。しかしながら、散乱強度を横軸に慣性半径をかけたS.Rgでプロットした場合、観測値とモデル計算値は大体において一致した。横軸をS.Rgでプロットすることは、大きさの違いを補償し形の違いだけを見ることになるので、モデルと観測値では全体の大きさが異なっているが相似形であることが分かった。

この違いの原因として、溶液散乱で観測するタンパク質の構造は、その周囲に配位した水分子も含めて観測されたものだという議論がある^{21,22)}。本研究においても、形状は変わらずに大きさが変わっているという結果から、タンパク質表面に付いた水の層が見かけ上タンパク質を大きくしているという可能性を考えた。そこで、表面に水分子を配位させるような構造モデルを考えてその散乱強度を計算した。計算方法についてはAppendix Bに記述した。

水の層を考慮し、それを含んだ構造モデルとそこから計算した散乱強度を観測値と比較したものを図4-2に示す。このモデルと観測値との一致度(R)は約0.1%であった。水の層としてはおよそ1層分(約1.8Å)であった。このようにして得られたモデルは観測値を非常に

^{*21}MYS, ftp://ftp.pdb.bnl.gov/current_release/uncompressed_files/my/pdb1mys.ent

よく説明するものであった。したがって溶液構造と結晶構造は分子の体積を補正することにより一致させることができ、全体的な形状にはほとんど差が無く、結晶場にあることやリジン残基をメチル化した影響によるグローバルな構造変化が起こっていないという結論を得た。

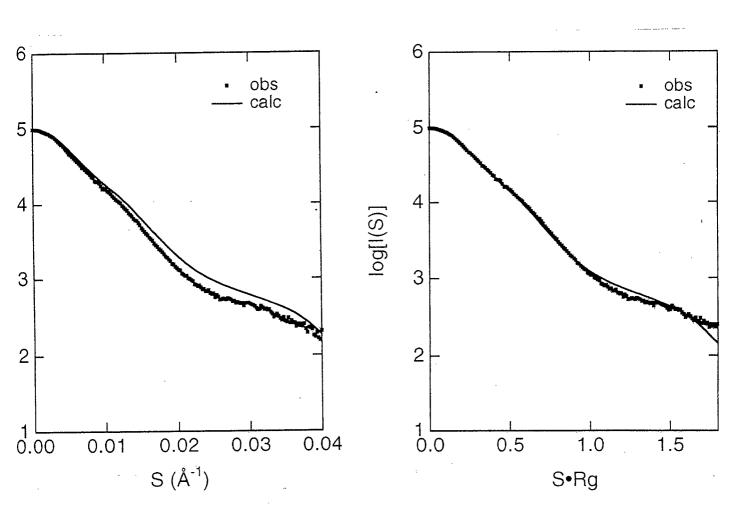
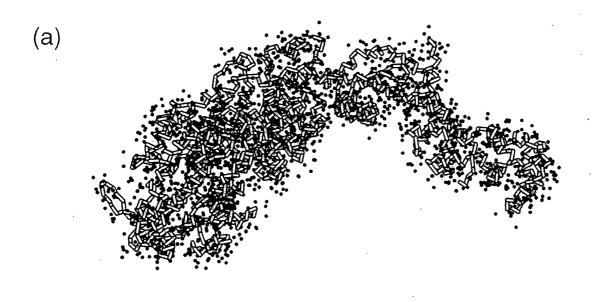


図 4-1: 結晶構造の α 炭素を半径3Åの小球で充填してあらわし、その散乱曲線を計算した。 (a) 小球充填モデルの散乱強度と、ヌクレオチドを結合しないS1の観測散乱強度の比較。 (b) (a) の横軸に慣性半径 Rg をかけてプロットしたもの。



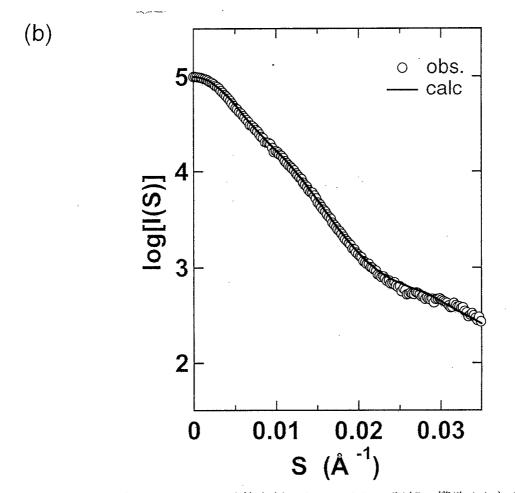


図 4-2: 水の層を考慮してモデル計算を行った。ミオシン頭部の構造 (a) とそれから計算した散乱強度と観測されたヌクレオチドを結合しない S1 の散乱強度の比較 (b) を示す。一致度 R は 0.1%であった。

4.2 構造変化のモデル構築

次にヌクレオチドの結合によるS1の構造変化をモデル解析するために、初期構造として ヌクレオチドを結合しないS1の原子座標を用いて、この構造を変化させて散乱強度を計算 し、観測値との一致度を評価しながら最適なモデルを求める。最適なモデルを与えるような パラメータは大域的な探索法により求めた。一般にパラメータの最適化を行う場合は目的 関数の差分を用いて最適値を求めることが多い。しかしながら本研究においてはパラメー タの収束が見られなかった。これはモデルのパラメータの変化に対して計算される散乱強 度の変化が非常に小さいことが原因であると考えられる。

構造変化の表し方および用いたパラメータは以下の通りである。

- 1. もととなる S1 の構造はヌクレオチドを結合していない S1 の原子座標を用いた。構造変化を考えるために、S1 を便宜上 5 つのドメインに分割して考えた。ドメインに分けた様子を図4-3に示す。酵素による生化学的な実験結果などから、S1 重鎖のドメイン構造については 25kD、50kD、20kDドメインという分け方が一般的であるが、さらに50kD および20kDドメインを二つに分けた。50kDドメインについてはクレフトを境に上側ドメインや下側ドメインといった呼び方で二つに区別されているのと同様に分割し、20kDドメインは SH1-SH2 領域と呼ばれる部位で二つに分けた。我々のドメイン区分では第 1 ドメインがアミノ酸残基番号で 1 から 204 とし、以下第 2 ドメインは216 から464、第 3 ドメインは465 から626、第 4 ドメインは647 から710、第 5 ドメインは711 から843 とした。一部分抜けている数字は結晶構造解析で見えなかった残基部分である。また2つの軽鎖、ELCとRLCは共に第 5 ドメインとして扱い、軽鎖部分の構造変化および軽鎖の結合様式の変化は考慮に入れなかった。
- 2. 分割したこれらのドメインのそれぞれを一つの単位とし、境界部分で結合角を変えることにより、分子全体の構造変化を表現した。この時、ドメイン間のつながりは保ったままとする。ドメイン間部分での構造変化の様子を図4-4に示す。二つのドメインの間の一ヶ所のアミノ酸の結合する角度に自由度を与えるが、各々のドメイン内の構造は変化させなかった。すなわち、各ドメインは一つの形を保ったまま、それぞれはのびないバネでつながっていると考えればよい。また結合角度については1ヶ所について2つのパラメータで表すことができる。図4-4(b)に示したように、二つのドメインのつなぎ目を原点にしたxyz空間を考えてz軸からx軸への角度を θ_1 、z軸からy軸への角度を θ_2 と表せば、これらzつの角度でドメインの位置関係を記述できる。
- 3. 5つのドメインの4ヶ所のつなぎ目に合計8個のパラメータが存在する。これらを元々の結晶構造の位置から様々な方向への変化させて構造モデルを検討する。 θ_1 、 θ_2 のパラメータは10°ごとに変化させ、大域的な探索を行った。

ここで行ったような扱いではドメインとドメインのつなぎ目のアミノ酸が現実のタンパク質では一般には許されないような構造を持つ可能性を含めることになる。しかしながら、一アミノ酸の局所的な構造はここで問題にしている散乱強度にはほとんど影響しないことと、分子全体として実際にそのような構造をとる場合にはより大局的に構造変化を起こす

のであってこのモデルはそれを単純化したものであるということを考慮に入れて、構造モデルをあつかった。

構築したモデルの散乱強度を計算して観測値と比較するとき、モデルと観測値の一致の 尺度として

$$R = \frac{\sum S^2 \{I_{\text{obs}}(S) - I_{\text{calc}}(S)\}^2}{\sum S^2 I_{\text{obs}}(S)}$$
(4.1)

を用いた。散乱曲線は原点付近の強度が非常に大きく、したがって分子の大きさが反映されるような小角領域の曲線だけでなく、分子の形を反映するより広角側の散乱強度についても考慮する形で求める一致度となっており、通常と違って観測値と計算値の差に S^2 がかけられている。これはLuzzatiら 23 によって使われた一致度のパラメータである。また、慣性半径の値も判断の基準とした。大域的な探索を行い、これら散乱強度の一致度と、慣性半径の一致性を束縛条件として入れて最適なモデルのパラメータを決定した。

以上のモデル計算についてはUNIXワークステーション(日本シリコングラフィックス, Indy R4600PC)で主に開発、実行し、計算の量に応じて大阪大学蛋白質研究所結晶解析センターの計算機を利用した。

Domain 1 : dark blue 1 – 204 Domain 2 : light blue 205 – 464 Domain 3 : green 465 – 626 Domain 4 : yellow 627 – 710

Domain 5: red/pink 711 - 843, ELC, RLC

Actin Binding Site

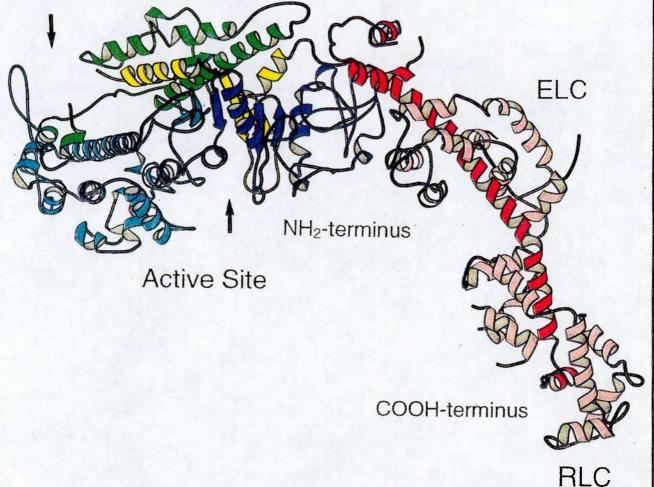
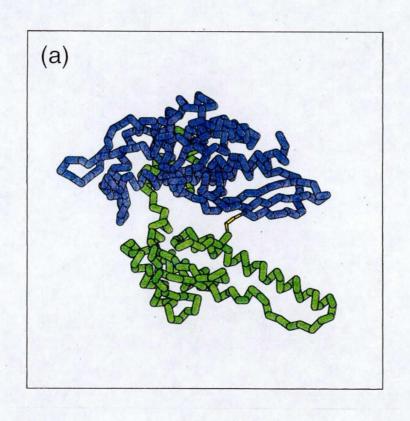


図 4-3: S1の構造を5つのドメインに分けた。本文中で記述されているとおりにドメインを定義し、色分けして図示した。N端から順に青は第1ドメイン、水色は第2ドメイン、緑は第3ドメイン、黄は第4ドメイン、赤は第5ドメインである。また2本の軽鎖は桃色で示したが、構造変化を考えるときはC端の赤で示した第5ドメインと一つとして扱った。



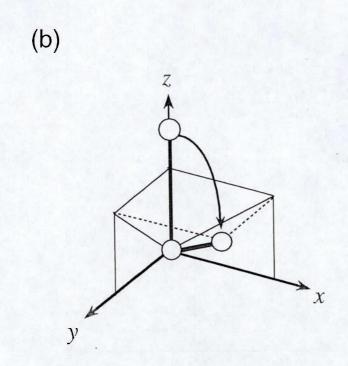


図 4-4: モデルによる構造変化の記述。図ではS1の構造のうち、ここで定義した50kDの2つのドメインを色分けして示した。これらの境界を細く黄色で描いているが、この残基のまわりの相対的な回転によって構造を変化させる。(a)は結晶構造からのS1の構造。(b)回転させる前後の残基を球で表し、傾きの角度をパラメータとして与える。

4.3 最適モデル

化学状態ではS1.ADP.PiにあるATP加水分解中のS1の散乱強度およびS1.ADPの散乱強度に対して最適モデルの探索を行った。パラメータを変化させたとき、式(4.1)で示されるモデルと観測値との一致度Rについての変化の例を図4-5に示した。また同様のパラメータの変化を与えたときの慣性半径の変化を図4-6に示した。これらの図に示したのは8個のパラメータのうち、第4ドメインと第5ドメインの間の2個の角度を変化させた場合のものである。また一致度はATP中のS1の散乱強度と比較した。

これらの変化は比較的単調な関数となっており、一致度 R の極少点では慣性半径も観測値と近くなっている。他のパラメータの場合もほぼ同様の傾向を示したが、最も変化の度合いが大きかったのは第4ドメインと第5ドメインの間の角度であった。したがって、S1.ADP.Piのグローバルな構造変化の支配的な要因はこの部分の変化である。

このようにして得られた S1.ADP.Piと S1.ADPの最適モデルについて、S1の最適モデルとともに、構造パラメータおよびそれぞれの観測値を表 4-1に示した。いずれの場合もモデルから得られた慣性半径は観測値と良い一致を示している。一方、モデルから計算したp(r) により求めた分子最大長は、観測値と比較していずれの場合も約 10-15Å 大きい値を示している。観測値の分子最大長は最大エントロピー法によって求められたものである。これらの値は、しかしながら S1 の分子最大長との差 ΔD max では観測値とほぼ一致している。分子最大長の絶対値はモデルと観測値とで一致を見なかったがその変化の傾向は似ていた。これはモデルの適、不適というよりも、観測された散乱強度から p(r) を計算して分子最大長を求めることに含まれる困難さが原因であると考えられる。モデル計算と観測の散乱強度の一致度はそれぞれ約 0.1%程度である。構造変化をスタートさせる前の初期モデル、すなわち S1 の構造モデルの散乱強度と ATP 中の S1 の散乱強度で見た一致度は約 0.45%であるので、構造変化をよく表現していると言える。

それぞれ3つの状態のS1で最適モデルから計算した散乱強度と観測の散乱強度を比較したものを図4-7に、p(r)を比較したものを図4-8にそれぞれ示す。図示した散乱強度の範囲でよく一致している。p(r)も良い一致を見せており、分子最大長の絶対値が異なっていることはモデル計算において、頻度としては非常に少ない長い分子内ベクトルの成分を厳密に算定していることが原因であると分かる。

化学状態	Rg (Å)	Rg obs (Å)	Dmax (Å)	ΔDmax (Å)	一致度 R (%	,)*
S1	47.7	47.8	176		0.11	4
S1**.ADP.Pi	45.7	45.0	162	-14	0.09	9
S1*.ADP	46.7	46.7	168	-8	0.20)8

*参考 0.452

[S1 in MgATP]obs / [S1 No Nucleotide]calc

表 4-1: 最適モデルの構造パラメータ。Rg はモデルの慣性半径、 Rg_{obs} は観測された慣性半径、Dmax は分子最大長、 $\Delta Dmax$ は分子最大長における S1 との差、一致度 R は式(4.1) によって得られた値をそれぞれ示す。欄外に参考として示した一致度は、ヌクレオチドを結合しない S1 のモデル (初期モデル) と ATP 中の S1 とで散乱強度を比較したもの。

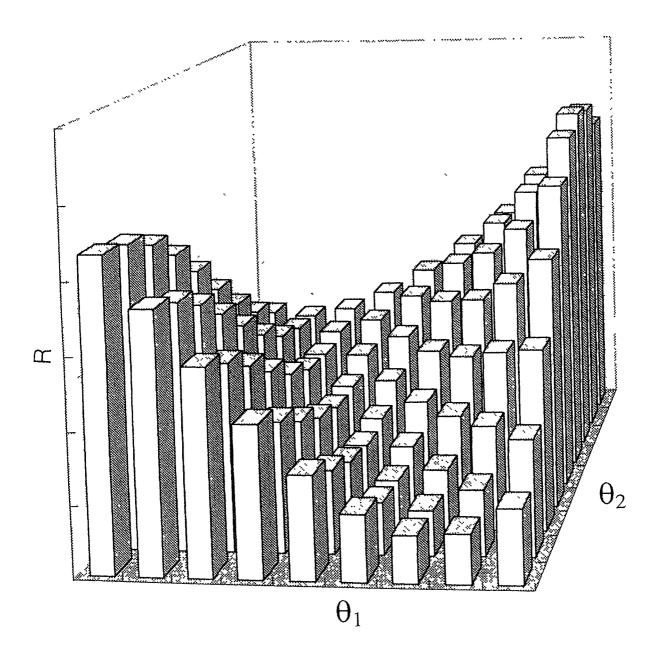


図 4-5: モデル計算時の一致度評価の例。実際の計算には8個のパラメータを用いたが、このうちの2個について変化させた場合のR値の振る舞いを図示した。グラフが低いほどR値が小さく、モデルと観測の一致度が高い。

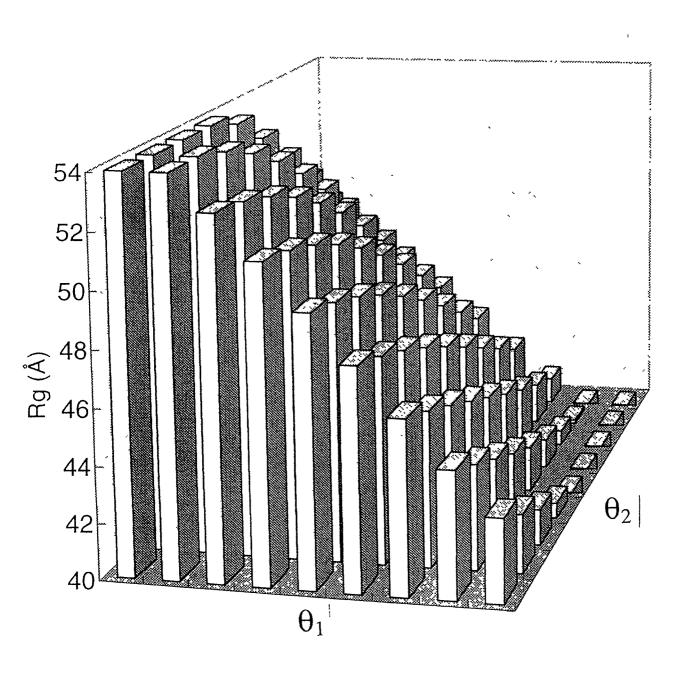


図 4-6: モデル計算時の慣性半径の変化の例。図4-5と同じパラメータを変化させた場合。

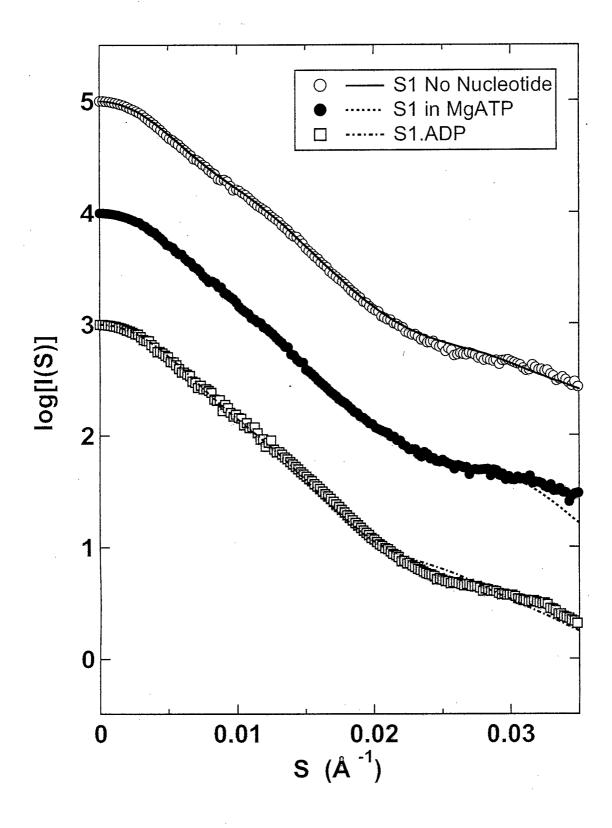


図 4-7: 3つの状態のS1の最適モデルから計算した散乱強度と観測散乱強度の比較。

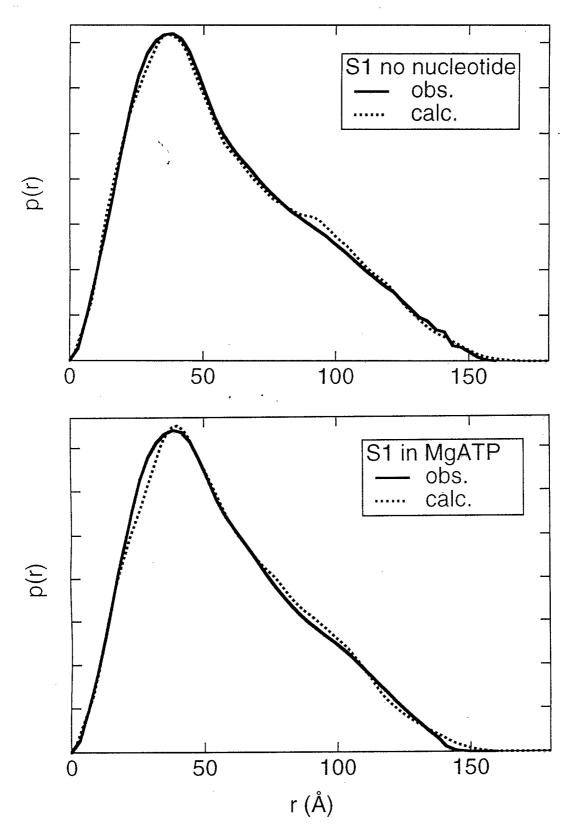


図 4-8: 3つの状態のS1の最適モデルから計算したp(r) 関数と観測散乱強度から計算したp(r) 関数の比較。

4.4 ATP 加水分解中のミオシン頭部の構造解析

5個のドメインに分けたミオシン顕部分子モデルを使って ATP 加水分解中のミオシン顕 部についての構造解析を行い、観測結果を最もよく説明するモデルを得た。

解析の結果得られたモデルを図4-9に示した。MgATP中のS1の構造変化を解析した結果得られたモデルでは、特に軽鎖結合ドメインでの構造変化が顕著にみられた。他の部分ではドメイン間の結合角度が10°程度変わっているだけなのに対して、第4ドメインと第5ドメインの境界(アミノ酸残基番号で710と711の間の部分)ではおよそ40°程度の変化が見られた。その結果、分子は全体として折れ曲がるように、あるいは元々曲がっていたものがさらに顕著に曲がるように変化していた。このとき、観測値との一致度を示すR値は、初期モデルと比較して約70%良くなった。

図4-10には、得られたモデルをヌクレオチドを結合していないS1のモデルと比較して示した。図中で示されたS1の方向は電子顕微鏡の三次元再構成によって求められたF-アクチンとの複合体の構造 31 にならったものである。F-アクチンの繊維軸は紙面縦方向に沿っていて、S1の左側に存在する。2つのS1のモデルはN-端ドメイン(第1ドメイン)が重なるようにして図示してある。このような位置で示した場合、2つの状態のS1で末端部分の位置は全体として約50Å移動する結果となった。繊維軸に沿った方向(図では上方向)では約40Å、繊維軸に垂直な面内の動き(図では紙面奥の方向)は約20Åであることが分かった。また、分子内の変化を見やすくするために、同様の図を2次構造のリボンモデルで書いたものを図4-11に示した。この場合、第1ドメインから第4ドメインでも構造変化が起こっていることが分かる。この部分にはATP結合部位やアクチン結合部位がクレフトとして存在し小さな変化を示唆するが、我々の結果では特にクレフトの開閉のような顕著な変化は見られなかった。

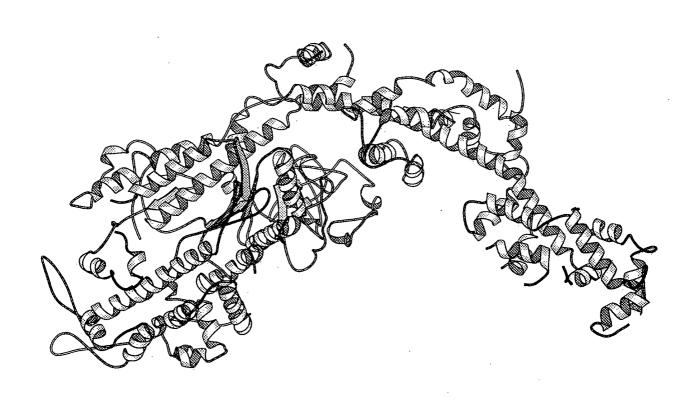


図 4-9: 解析の結果得られた ATP 加水分解中の S1 のモデル。 2 次構造のリボン表示。

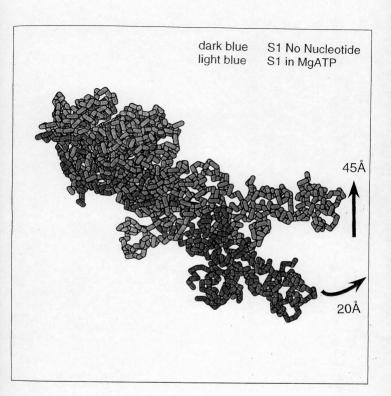


図 4-10: ATP 加水分解中の S1 のモデルを、ヌクレオチドと結合しない S1 の構造モデルと比較した。 濃い青がヌクレオチドを結合しない S1 のモデルで、 薄い青が ATP 中の S1 のモデルである。 図は α 炭素のバックボーンをつないだ形で表示してある。

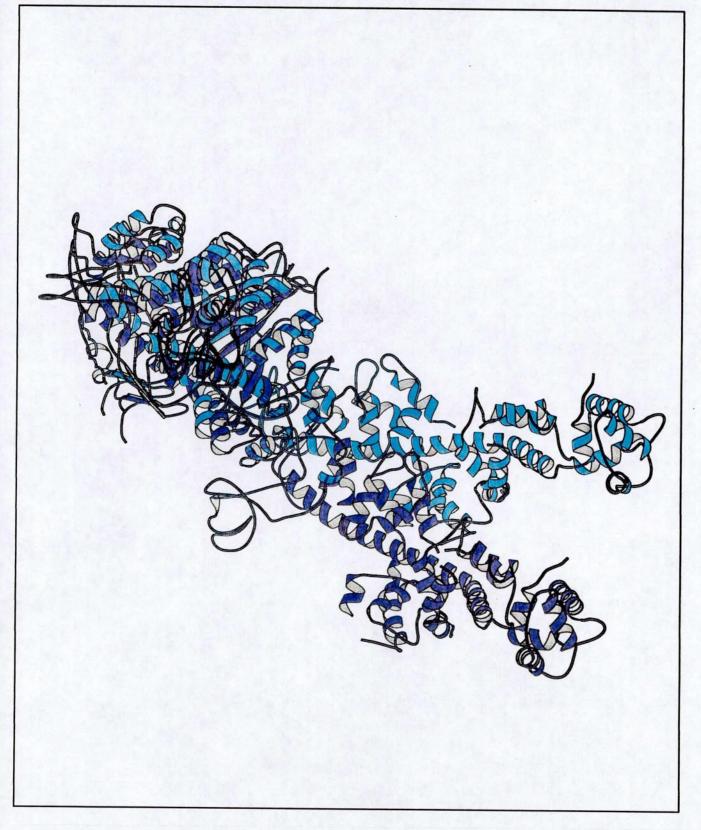


図 4-11: ATP 加水分解中のS1のモデルを、ヌクレオチドと結合しないS1の構造モデルと 2次構造のリボン表示で比較。濃い青がヌクレオチドを結合しないS1のモデルで、薄い青がATP 中のS1のモデルである。

4.5 ADP と結合したS1の構造解析

ADPと結合した状態のS1 (S1.ADP) についても ATP 中のS1 に準じた構造解析を行った。その結果得られたモデルを図4-12に示した。軽鎖結合ドメイン以外の構造は ATP 存在下のS1 の構造モデルと同じ結果となった。また第4 ドメインと第5 ドメインの間の角度はおよそ 20° の変化が見られ、ATP 中のS1 と同様に図4-13のような方向に描くと、軽鎖結合ドメインの先端部分で約30Åの動きが見られた。また繊維軸に沿った方向(図では上方向)、繊維軸に垂直な面内(図では紙面奥の方向)の動きはぞれぞれ約20Å および20Å であることが分かった。これは繊維軸に垂直な面内では ATP 加水分解中のS1 と同程度の動きであるのに対して、繊維軸方向の動きが ATP 加水分解中のS1 にくらべて半分程度に小さいような構造変化である。図4-14は、図4-13と同様の構造の比較をリボンモデルで示したものである。

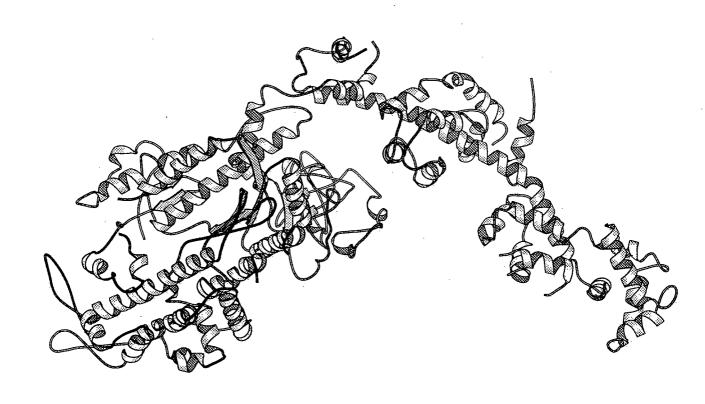


図 4-12: 解析の結果得られたS1.ADP の構造モデル。2 次構造のリボン表示で示した。

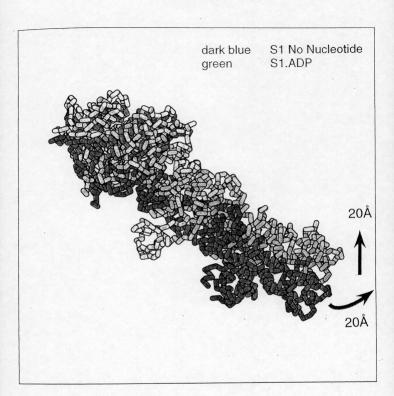


図 4-13: SI.ADP の構造モデルとヌクレオチドと結合していないSIの構造モデルとの比較。濃い青がヌクレオチドを結合しないSIのモデルで、緑がSI.ADPのモデルである。図はα炭素のパックボーンをつないが形で表示してある。

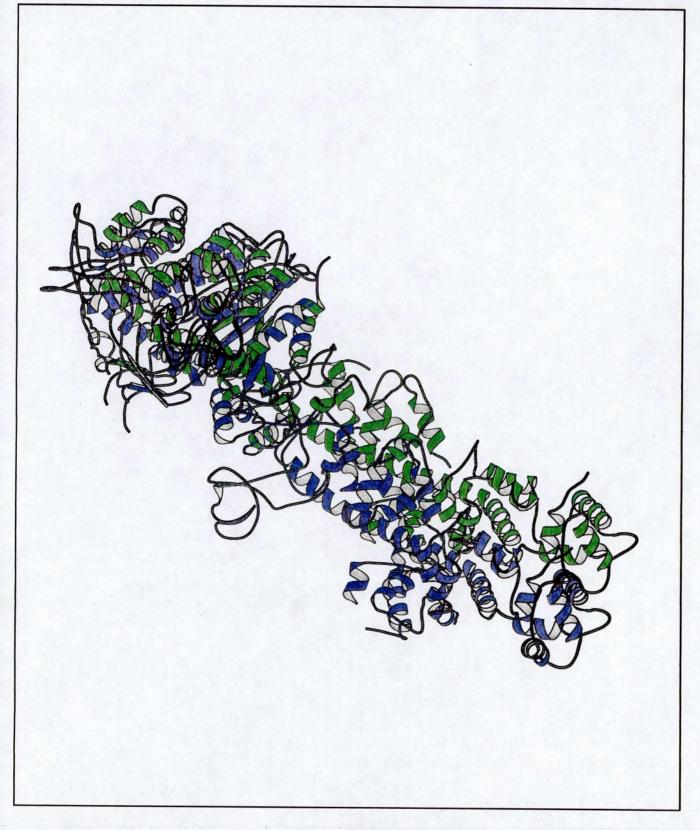


図 4-14: S1.ADP の構造モデルをヌクレオチドと結合していないS1 の構造モデルと 2 次構造のリボン表示で比較。濃い青がヌクレオチドを結合しないS1 のモデルで、緑がS1.ADP のモデルである

5 考察

ATP 加水分解における反応中間体として、種々の化学状態にある S1 の X 線溶液散乱実験の結果およびモデルの構造を、他の実験結果とともに検討する。

5.1 ATP 加水分解反応とミオシンの構造変化

ATP加水分解反応のスキームを図5-1に示す。

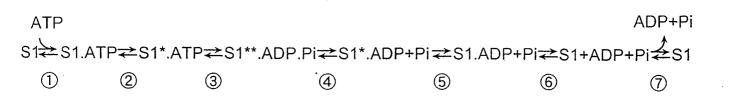


図 5-1: ミオシンによる ATP 加水分解反応サイクル。

一万、リン酸アナログやヌクレオチドアナログを用いた実験結果から、S1.ADP.Vi、 $S1.ADP.BeF_3$ 、 $S1.ADP.AlF_4$ はそれぞれ ATP 中のS1 とよく似た構造をとっていることが本研究で明確となった。Vi、 BeF_3 、 AlF_4 がリン酸のアナログ物質であることとあわせて、S1**.ADP.Pi の構造的なアナログになっていると考えられる。

これらの結果を化学状態ごとに分けて、モデル解析による原子構造とあわせて示したものが図5-2である。

X線溶液散乱実験の結果から得られた構造パラメータは $S1^{**}$.ADP.Piの状態でS1に比べて慣性半径で約3Å、分子最大長で約10Å それぞれ小さくなっていることを示した。また $S1^{**}$.ADP あるいはS1.ADP では慣性半径が約1.5Å、分子最大長は数Å 小さくなっていることを示した。 $S1^{**}$.ATP とヌクレオチドを結合していないS1は、全体的な構造としては同じであると考えられた。

S1	S1**.ADP.Pi	S1*.ADP	S1*.ATP(?)
S1 NoNucleotide	S1 in MgATP S1.ADP.Vi S1.ADP.BeF3 S1.ADP.AIF4	S1.ADP	S1.ATPγS
47.5~48.0 Å	45.0~45.5 Å -10Å	46.0~46.5 Å -10 < Δ < 0 Å	47.5~48.0 Å ~0 Å

図 5-2: ATP 加水分解反応中間体と S1 の構造との対応。上段から順に S1 の化学状態による分類、結合したヌクレオチドとの対応、慣性半径と分子最大長の変化、構造モデルを示す。

構造解析によって得られたモデルにおいて、ヌクレオチドの結合による構造変化の最も大きな特徴は、第4ドメインと第5ドメインの間での角度変化が一番顕著であったことである。この部分の変化によりミオシン全体の構造が大きく変わり、結果として慣性半径やp(r) 関数の変化につながっている。またS1.ADP.PiのモデルとS1.ADPのモデルを比較すると、両者の違いはこの部分だけで、特に図4-10、4-13に示した上下方向の動きがS1.ADPの場合S1.ADP.Piに比べて半分くらいであった。

一方、おもに25kD、50kDドメインからなる catalytic ドメインは、ATP 結合部位やアクチン結合部位を含み、ミオシンの機能的に最も重要な働きをしていると考えられる。構造解析の結果、catalytic ドメイン内ではあまり大きな変化は見られず、全体の構造が大きく変わるようなものでもなかった。最適なモデルを与えるパラメータは catalytic ドメイン内についてはSLADP.PiのモデルとSLADPのモデルで一致した。また、ヌクレオチドの結合、加水分解によりクレフトが開閉し、その変化がSL全体の構造の変化を導くといった考え方つもあったが、クレフトに関する大きな動きはモデル解析からは得られなかった。

5.1.1 中性子線散乱実験との比較

Mendelson ら 10 は中性子線溶液散乱による実験の結果、ヌクレオチドを結合しない 51 と比較して 51 . ADP. Vi、 51 . ADP. AIF4 の慣性半径が約 30 %減少していると報告している。また 51 . ADP の慣性半径は約 10 としか減少しないと報告した。さらに、 50 X線溶液散乱で ATP 中の 51 の慣性半径が約 30 %減少していることも報告した。これらは本研究の結果と比較すると変化の量としては小さい。また Mendelson らが 50 X線散乱から得たヌクレオチドを結合しない 51 の慣性半径は 50 46.1Å であり、Wakabayashi 51 や本研究の結果と食い違っている。一方、Mendelson らは 51 . ADP. BeF3 ではヌクレオチドを結合しない 51 と比較しても慣性半径の変化はほとんどないとしている。これは ATP 中の 51 と同程度の構造変化を起こしているとした本研究とは異なった結果である。このように、大筋においては 51 8 級と中性子線の結果は一致するが、細部において異なる点が見られる。特に、ADP. BeF3 を結合した 51 の構造変化の有無については異なった結果が得られている。これらの原因については今のところはっきりしないが、 51 . ADP. BeF3 については測定時の温度の違いが考えられる。本研究はあらゆる測定を室温 51 0. で行ったが、Mendelson らは低温 50 0. で測定しているので、ATP 加水分解の平衡がずれることで異なった結果になったのかもしれない。

Mendelson らによる中性子線/X線溶液散乱実験の結果得られた慣性半径の変化と本研究で得られた慣性半径の変化を表5-1に示す。

sample	this work	Mendelson et al.
•		
S1 in MgATP	-5.77±0.46	3.12±1.55
S1.ADP	-2.34±1.05	-0.86±1.04
S1.ADP.Vi	-3.54±0.65	-2.74±0.98
S1.ADP.BeF3	-5.36±1.09	0.35±0.74
S1.ADP.AIF4	-7.32±0.15	-2.79±0.65
,		

表 5-1: ヌクレオチドを結合しない S1 に対する慣性半径の変化を比較したもの。Mendelson ら $^{(0)}$ による。表中の数字はヌクレオチドを結合していない S1 を基準として $\Delta Rg/Rg \times 100$ で得られる慣性半径の変化の割合を%で示す。

5.1.2 ヌクレオチドアナログを結合した結晶解析との対応

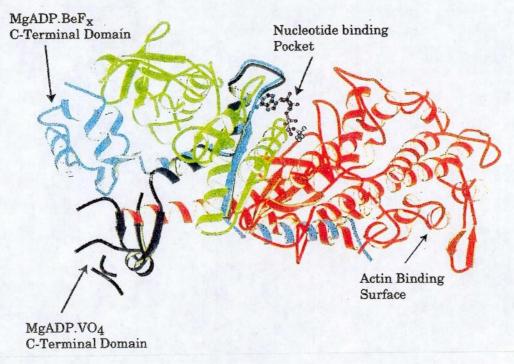
ヌクレオチドを結合した骨格筋ミオシンS1 結晶解析はなされていない。Fisher ら $^{18)}$ や Smith ら $^{20)}$ による細胞性粘菌ミオシンのモータードメイン (S1Dc) と呼ばれる 25 kD、 50 kD 部分の結晶構造解析で、ADP.Vi や ADP.AlF4との複合体の原子構造が発表されており、それらの構造変化が報告されている。特に ADP.Vi との複合体では 18 C-端ドメインの構造変化がはっきりと示されている。図 $^{5-3}$ (a) に構造変化の様子を示した。S1Dc.ADP.Vi での構造変化は 18 Val681 から 18 Lys690 にかけての 18 C-端ドメインが図で手前の方向に倒れてくるような構造変化が生じている。回転連動の軸となった 18 C-端ドメインが図で手前の方向に倒れてくるような構造変化が生じている。一年で連動により 18 C-端ドメインが図で手前の方向に倒れてくるような構造変化が生じている。回転連動の軸となった 18 C-端ドメインが図で手前の方向に倒れてくるような構造変化が生じている。で表述が存在する 18 C-端ドメインが図で手前の方向に倒れてくるような構造変化が生じている。

これらの結晶構造解析の報告と本研究で得られたモデルとを比較してみる。図5-3(b)に溶液散乱から得たモデルをS1とATP中のS1で比較したものを示した。結晶構造で最も顕著な変化が見られるC-端ドメインは溶液散乱の構造モデルにおいても同様の構造変化を見せていて、やはり図手前方向への動きとなっている。ただし、変化量には違いがある。結晶構造ではおよそ70°の動きをともなうが、溶液散乱の構造モデルでは半分程度の約30°である。

結晶構造と溶液構造で比較を行った場合、ATP加水分解中のこの部分の構造変化の方向は同じであるがその変化量に違いがあるようである。これについては、軽鎖結合ドメインの有無が構造変化に影響した可能性も考えられる。SIDcでは本来あるべき軽鎖結合ドメインがないことで実際以上に動きの自由度が増し、大きな構造変化が生じている可能性が大きい。Smithらも、隣にある軽鎖によってこの部分の動きは影響されると予想している²⁰⁾。溶液散乱から求めたモデルは軽鎖結合ドメインを完全に含むもので、筋肉中のミオシンと同様の構造変化を起こしていると考えられる。この場合は立体的な構造の障害等もあって変化の量が小さくなっていると思われる。

一方、ADP.Be F_3 との複合体である S1Dc は、結晶構造解析からは構造変化は観測されなかった $^{18)}$ 。S1Dc にリン酸アナログと ADP を結合したときの構造変化は、ATP 結合部位と C-端ドメインの動きで判断されているが、S1Dc.ADP.AlF₄と S1Dc.ADP.Vi が S1**.ADP.Pi 型であり、S1Dc.ADP.Be F_3 は S1 型であった。この違いの原因は分からないが、ADP.Be F_3 と S1 の複合体の構造は中性子線散乱でも S1 と変わらないという結果が得られているので、同じ原因があるのかもしれない。測定温度の差によること、フッ化ベリリウムの配位構造の違いによることなどが考えられる。

(a)



(b)

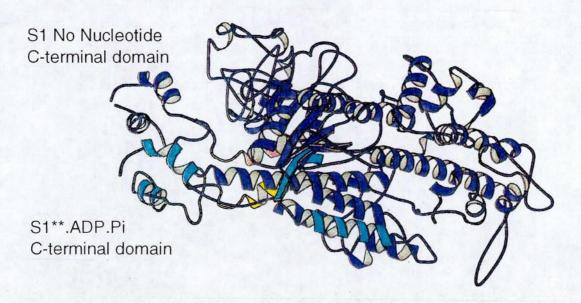


図 5-3: (a) Smith 6^{20} による S1Dc.ADP.Vi の構造解析の結果。C-端ドメインの構造変化がわかりやすいように S1Dc.ADP.BeF3の構造と比較してある。(b) 本研究で得られた S1.ADP.Pi のモデルを a と比較がしやすいように N-端から Met799 までをリボン図で示した。濃い青色がヌクレオチドを結合しない S1、薄い青が S1.ADP.Pi のモデルである。

5.1.3 ADPによる構造変化

Whittaker ら 11 や、Jontes ら 12 はミオシン S1 を修飾した F-アクチンの電子顕微鏡写真による三次元再構成法で、MgADPの有無による構造の違いを調べた。その結果、軽鎖結合ドメインの先端で約 35–50 Å の動きがあるという結果を得た。一方、本研究では、ADP を結合した S1 の構造変化は、同様に軽鎖結合ドメインの先端部分が 30 Å 程動くようなものであると結論づけた。

図4-12に示されたとおり、繊維軸方向に沿った動きはWhittakerらの結果と似ている。いっぽう繊維軸と垂直な面内での動きについては三次元再構成ではほとんど見られなかったとあるので、完全に一致する構造変化ではない。また変化量はX線溶液散乱から求めたものの方が小さく、とくにJontesらによるミオシンIに比べると半分程度である。これらの違いが何に由来するかは現状でははっきりとしないが、ミオシン単独の測定とアクトミオシン系での測定の違い、ミオシンの種類が骨格筋と平滑筋で違うことなどが考えられる。実際、骨格筋のミオシンを用いて同様の三次元再構成を行った場合、ADPによる構造変化は確認できなかったということである。

5.2 構造変化のモデル解析

慣性半径やp(r) 関数の変化などから、ATP 加水分解中のS1 の形態変化を伴うグローバルな構造変化が明らかにされた。また ADP と結合したS1 の構造変化も観測された。このような構造変化を具体的に明らかにするために、原始座標を用いたモデル解析によって、S1.ADP.Pi およびS1.ADP の 2 つの状態のS1 について構造を示した。これらの構造および構造を求めるための手法について検討した。

5.2.1 ドメイン構造によるモデル解析

構造変化を考えるときに、ここでは我々が定義したドメイン構造によってモデルを表現した。(Gerstein ら ²⁴⁾らは多くのタンパク質がドメイン構造を持っており、ドメイン間が大きく動きことによるタンパク質の構造変化を分類し、データベース化した。データベースに登録されたタンパク質の動きは主に"shere motion"と"hinge motion"2種類に分類される。また現段階で完全にはその動きを分類できないタンパク質も含まれるが、ほとんどがドメイン間の動きによる構造変化であるとしている。現在、彼らのデータベースはさらに情報量を増やして公開されている*3が、ここではミオシンは、「その詳細はまだ分からないが、ドメインの動きを持つタンパク質」という分類に含まれている。したがって、モデル解析にドメイン構造を導入することは妥当な手法である。

実際に計算を行うにあたっては、ドメイン構造により条件を制限することは低分解能である溶液散乱のデータから解析するために適当である。多くの自由度の中で最適値を求めていくには20Å分解能では分解能が低すぎて困難となる。同様の問題は繊維回折においても見られ、これを克服するための新しいアルゴリズムも開発されている²⁵⁾が、分解能でさらに劣る溶液散乱にその方法を適用するのは難しい。

ドメインの決定については、S1では古くから 25kD、50kD、20kD と呼ばれる 3 つのドメイン構造が知られていたが、本研究においてはさらにいくつかのドメイン構造を定義して用いてた。50kD ドメインについては、クレフトにより 2 つのドメイン (上側ドメインと下側ドメイン) に分けられることが、結晶構造解析で明らかとなっている 2)。SH1–SH2 の領域については p(r) 関数の変化から、末端からおよそ 80–90 の位置付近に構造変化の pivoting point となるような存在が予想され、反応システイン残基を含んだ短い α へリックスはこの付近にあった。

Stone ら 26 は中性子線溶液散乱法を用いた構造解析で、結晶構造をもとにしたモデル計算を行っている。ここでは明確にドメイン構造を定義していないが、S1.ADP.Vi について、rigid-body rotation による構造変化を検討している。彼らはいくつかの位置でアミノ酸残基間の回転運動を検討した結果、ILE706の位置を中心にもとの構造を回転させ、構造を変化させることがもっとも観測結果に合致すると報告している。S1Dc の ADP.Vi との複合体の結晶解析でも、構造変化の最も重要な部分はこの領域である 20 。また、直接構造変化やドメイン構造を調べた研究以外では、GLY699 を置換して再構成系で運動を観察した結果、この部分の flexibility がミオシンの運動に大きな役割を果たしていることが示された 27 。これ

^{*3} Protein Motions Database, http://hyper.stanford.edu/~mbg/ProtMotDB/

らのことは、SH領域と呼ばれる部分でもドメインを定義することの妥当性を示している。

5.2.2 モデルの一意性

溶液散乱法では空間平均された散乱パターンしか観測できないために、もとの構造がまったく違っていてもその自己相関関数の空間平均が同じであれば散乱パターンは同じものを与える。したがって溶液散乱法に基づいた解析においては、観測された散乱強度を満足するようなモデルを得ても、それが唯一の解であるかどうかという問題が残る。

本研究において、モデル解析の出発点とした構造は結晶解析で明らかにされた同じニワトリミオシンのSIの構造である。結晶化の条件、結晶中という特殊な条件における構造であるが、一般に溶液中の構造が結晶構造と大きく異なるといった報告はまれである。実際、ヌクレオチドを結合しないSIの観測X線散乱強度は、SIの結晶構造を変えることなしに説明可能であった。

つぎに、このような結晶構造のドメイン構造を変化させてモデルを構築し、得られたモデルの散乱強度を計算して観測値と比較し、それぞれの状態のS1について最適モデルを求めた。パラメータを変化させたときにモデルの一致度は一つの極小値をもつ単調な変化を見せた(図4-5)。したがって、局所的な解の中のひとつ(local minimum)である可能性はほとんどない。

さらに、前述したように実際のタンパク質の多くがドメインの動きによる構造変化という特徴を持ち、ここでもそのような変化のモデルで構造変化の説明ができた。結局、通常の条件で考えられるような構造のうち最も適当であると考えられるものを選び出していることになっていると思われる。したがって、まったく異なった構造でかつ同じ散乱強度曲線を与えるような構造の存在の可能性は完全に否定できないが、そのような構造が加水分解中のS1の構造であるとは考えにくい。

以上のことから、本研究で導出したモデルは、

- 1. 実際のタンパク質の構造変化にならった現実的なモデルである。
- 2. 最適モデルは局所的な解ではなく、真に近いの解を求めている。
- 3. 他の構造が解として存在する可能性は低い。

言える。

5.3 時分割測定による ATP 加水分解サイクルの観測

これまでの実験は、ATP 加水分解中のもっとも優勢な化学状態を観測するためのアナログを使っての静的な条件での測定であった。そこでこの実験はまさに ATP 加水分解にともなって構造変化が起きている様子をダイナミックにとらえようとしたものであった。しかしながらそのような変化を観測することはここではできなかった。

原因としていくつか考えることができるが、なによりも X線の強度不足があげられる。 非常に強力な X線源として用いられている放射光であるが、たとえば静的な実験をする場 合の露光時間 180 秒に対して、今回の時分割実験では最小で 1 フレーム 50 ミリ秒の露光と なる。およそ20回の実験を繰り返して加算しているが、それでも2桁弱い強度しか得られない。強度の不足はそのまま観測値(慣性半径)の精度を落としているので、観測される変化が非常に小さいこのような実験においては致命的である。実際、特にはじめの1秒間はCagedATPの有無による変化がまったく判別できていない。強度不足を補うためにはより強力なX線を用いる、あるいは実験回数を重ねることで合計の露光時間を増やすといった方法が考えられる。前者の解決法として、現在兵庫県に建設が進められている次世代のシンクロトロン放射光の利用も期待される。

また、フラッシュ光による CagedATP の分解は完全ではないので、分解されない CagedATP による影響も無視できないといわれている。このことが、十分時間がたって遊離した ATP が分解されたと思われる条件でも、その慣性半径は ATP 遊離直後とあまり違っていないことの原因かもしれない。

5.4 ATP 加水分解サイクルにともなったミオシンの構造変化と筋収縮と の関連

ATP を加水分解している S1 の構造を観測できる手法として X 線溶液散乱法を用いて構造変化を明らかにすることができた。これまでに考察してきた S1 の構造変化とそのモデル解析を図 5-1 に示された ATP 加水分解サイクルと比較すると、反応中間体の構造について以下のように特徴づけられる。

- 1. ヌクレオチドを結合しないS1は、X線溶液散乱の観測結果のうちで最も慣性半径が 大きく、「のびた」構造をしている。
- 2. ATP を結合した S1 は ATP の加水分解を行い、S1**.ADP.Pi の状態へ移る。このとき、S1 は大きく「曲がった」構造へと変化し、X線散乱からは慣性半径やコード長が小さくなるという観測結果が得られた。N-端側を一致させた場合、このような構造変化によって約50Åの変位が C-端側の軽鎖結合部位にに見られる。
- 3. リン酸 (Pi) を放出した状態の S1*. ADP は曲がった状態から少しもとの構造へ「戻り」、 S1 と S1**. ADP. Pi の中間的な構造をとる。 N-端側を一致させた場合の C-端側の変位 は、この場合約 30Å である。
- 4. さらにADPを放出することでS1は構造的にも化学状態でももとへ戻る。
- 5. 以上のような構造変化は主にSH1-SH2領域の変化によって生じ、その変化は長くのびた軽鎖結合ドメインへ構造的に大きな影響をおよぼす。またアクチン結合部位やヌクレオチド結合部位においても構造変化が見られるが、それほど大きな変化ではなく、本研究により明らかになった構造変化の分解能においては明確なクレフトの開閉などは特に認められなかった。

一般に筋収縮のメカニズムとして考えられている、構造変化と収縮を直接結びつけたモデルでは、リン酸の放出時に起こる構造変化が"lever arm"の役割をして力を発生するというように考えられている。ここで得られた X 線溶液散乱の解析の結果とこのモデルは矛盾するものではない。

しかしながらいくつかの疑問点も残る。その一つはX線で観測する構造は時間的、空間的な平均構造である点である。ATP加水分解中、室温ではほとんどがS1**.ADP.Piの状態にあると言われているが、いくつかの化学状態のS1が混在している可能性がある。さらにタンパク質には構造的に揺らぎが存在し、その揺らぎはATP加水分解中のS1ではヌクレオチドを結合しない状態のS1と比べて大きくなるという研究がある。構造揺らぎが大きくなることでX線で観察する平均的な構造が変化しているにすぎない可能性がある。

もう一つの点として、本研究はすべてS1を単体で測定しているが、力発生時の筋肉内では当然ながらアクチンと相互作用しているので、より詳細な力発生のメカニズムにまで言及する場合にはその中での状態を規定して構造変化を調べていく必要があるだろう。

これらの疑問点から、S1の構造変化と筋収縮のメカニズムを直接結びつけることは現在のところ早計である。構造面からの解析をアクトミオシン複合体、筋肉へとさらに進めていけば、本研究で明らかになった構造変化の意味が理解されていくことと思われる。

Appendix

A X線散乱の一般的な理論

波長の短い電磁波である X 線は物質中の荷電粒子によって散乱される。しかしその強度 は荷電粒子の質量の自乗に逆比例するので、物質内の荷電粒子のうち電子からのみによっ て散乱されると考えてよい。タンパク質分子による X 線の散乱を解析するため、まず最初 に、1個の電子からの X 線の散乱を考える ^{28, 29, 30)} ことから始めていく。

A.1 電子による X線の散乱

入射する X線の方向ベクトルを s_0 、原点にある電子から散乱する X線の方向ベクトルを s でそれぞれ表す。 s_0 、s は共に単位ベクトルである。これら両者のなす角度を散乱角と 呼び、ここでは 2θ で表す。 X線の波長を λ としたときに、散乱ベクトル S を次のように定義 する。

$$S = (s/\lambda) - (s_0/\lambda) \tag{A.1}$$

敢乱ベクトルSの大きさ|S|は、

$$|\mathbf{S}| = (\mathbf{S} \cdot \mathbf{S})^{1/2} = \{(\mathbf{s}^2 + \mathbf{s_0}^2 - 2\mathbf{s} \cdot \mathbf{s_0})/\lambda\}^{1/2} = 2\sin\theta/\lambda$$
 (A.2)

である。|S| は大きさとして0 から $2/\lambda$ をとりうる量である。S は単位として長さの逆数を取り、このような座標系は逆空間と呼ばれる。

位置 \mathbf{r} に電子が存在する散乱体を考える。散乱体と検出器との距離は \mathbf{r} の大きさに比べて十分大きいものとする。この時、散乱角 2θ は電子が原点に存在する場合と同じと考えてよい。 X線の行路の違いを考えると、その差は

$$\mathbf{r} \cdot \mathbf{s} - \mathbf{r} \cdot \mathbf{s}_0 = (\mathbf{s} - \mathbf{s}_0) \cdot \mathbf{r} \tag{A.3}$$

この距離は、波長λのX線の場合、波数にすると、

$$(\mathbf{s} - \mathbf{s}_0) \cdot \mathbf{r}/\lambda = \mathbf{S} \cdot \mathbf{r} \tag{A.4}$$

の違いに相当する。したがって、原点にある電子が与えるX線散乱を $A_e(S)$ としたとき、位置r にある電子からの散乱は位相をS r だけ変えたもの、すなわち、 $A_e(S)e^{2\pi i(S\cdot r)}$ と表すことができる。構造因子F(S) は原点に存在する電子1 個の散乱との比で定義され、以下のようになる。

$$F(\mathbf{S}) = A_e(\mathbf{S})e^{2\pi i(\mathbf{S}\cdot\mathbf{r})}/A_e(\mathbf{S}) = e^{2\pi i(\mathbf{S}\cdot\mathbf{r})}$$
(A.5)

A.2 単一粒子よる X 線散乱

一般に、物質のX線による散乱を考える場合、物質は連続的な電子密度を持っているとして扱う。電子密度分布 $\rho(\mathbf{r})$ を持つ物質中で、位置 \mathbf{r} にある体積要素 $dv_{\mathbf{r}}$ には $\rho(\mathbf{r})dv_{\mathbf{r}}$ の電子があると考えられる。この体積要素によるX線の散乱は位相を考慮して、

$$F(\mathbf{S}) = \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} e^{2\pi i (\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})} \tag{A.6}$$

で得られる。

連続的な電子密度分布を持つ物質に対しては、式(A.6)で表される項を積分することで、 物質全体の構造因子を得ることができる。すなわち、

$$F(\mathbf{S}) = \int_{V} \rho(\mathbf{r}) e^{2\pi i (\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})} dv_{r}$$
(A.7)

この積分は物質の体積全体について行われる。また、数学的にはこの積分は電子密度のフーリエ変換となっている。

次に、実際に実験を行った場合に観測される、散乱強度について考える。構造因子を示した式(A.7)から、電子密度 $\rho(\mathbf{r})$ を持つ物質の散乱振幅は、

$$A(\mathbf{S}) = A_e(\mathbf{S}) \int \rho(\mathbf{r}) e^{2\pi i (\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})} dv_{\mathbf{r}}$$
(A.8)

となる。散乱強度 I(S) は散乱振幅の絶対値の自乗であるので、

$$I(\mathbf{S}) = A(\mathbf{S}) \cdot A^*(\mathbf{S})$$

$$= I_{\epsilon}(\mathbf{S}) \int \int \rho(\mathbf{r}_j) \rho(\mathbf{r}_k) e^{2\pi i \mathbf{S}(\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_k)} dv_{\mathbf{r}_j} dv_{\mathbf{r}_k}$$

$$= I_{\epsilon}(\mathbf{S}) \int \int \rho(\mathbf{r}_j) \rho(\mathbf{r}_k) e^{2\pi i \mathbf{S} \mathbf{r}_{jk}} dv_{\mathbf{r}_j} dv_{\mathbf{r}_k}$$
(A.9)

となる。ここで、 $\mathbf{r}_{jk}=\mathbf{r}_j-\mathbf{r}_k$ であり、 $I_{\epsilon}(\mathbf{S})=A_{\epsilon}^2(\mathbf{S})$ である。また、 $I_{\epsilon}(\mathbf{S})$ は単一の電子からの X 線の散乱強度を示し、入射 X 線の強度を I_0 、物質と観測点の距離を p とすると、次式で与えられる。

$$I_{\epsilon}(\mathbf{S}) = 7.90 \times 10^{-26} I_0 \times p^{-2} \times \frac{1 + \cos^2 2\theta}{2}$$
 (A.10)

さて次に、分子が溶液中に存在する場合について考察していく。このとき、分子は溶液中であらゆる方向を向いて存在することができると考えられる。したがって、観測される X 線散乱強度も、あらゆる方向を向いた分子による散乱の和と考えられる。すなわち、空間的な方向が平均された散乱強度であり、これは次のように表すことができる。

$$\langle I(\mathbf{S}) \rangle = \langle I_e(\mathbf{S}) \int \int \rho(\mathbf{r}_j) \rho(\mathbf{r}_k) e^{2\pi i \mathbf{S} \mathbf{r}_{jk}} dv_{\mathbf{r}_j} dv_{\mathbf{r}_k} \rangle$$

$$= I_e(\mathbf{S}) \int \int \rho(\mathbf{r}_j) \rho(\mathbf{r}_k) \langle e^{2\pi i (\mathbf{S} \cdot \mathbf{r}_{jk})} \rangle dv_{\mathbf{r}_j} dv_{\mathbf{r}_k} = I(S)$$
(A.11)

演算子 $\langle \ \rangle$ は空間平均を行うことを示している。分子が溶液中にある場合、 $\rho(\mathbf{r})$ は溶媒の電子密度 ρ_0 との差である。

$$\langle e^{2\pi i \mathbf{Sr}_{jk}} \rangle = \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{2\pi S r_{jk}} \tag{A.12}$$

であることを利用すると、(A.11)式は、

$$I(S) = I_e(S) \int \int \rho(\mathbf{r}_j) \rho(\mathbf{r}_k) \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{2\pi S r_{jk}} dv_{\mathbf{r}_j} dv_{\mathbf{r}_k}$$
(A.13)

とすることができる。ここで $S = |\mathbf{S}|$ 、 $r = |\mathbf{r}|$ を表す。したがって散乱強度はスカラー量としての S だけの関数となり、散乱角 2θ にのみ依存する。

式(A.13)は溶液中に存在する単一粒子による散乱強度を表す一般式といえる。なお以下では、単一電子の散乱との相対的な値を考えることにし、 $I_e(S)$ は考慮に入れない。

ところで、物質が原子から成り立っていることから、電子密度を連続的な分布としてではなく、有限個の原子の和として取り扱ってみる。原点にあって、電子密度分布 ρ(r) を持った原子を考えるとき、電子密度分布は球対称であると仮定できる。このとき、原子1個による構造因子は次のように表すことができる。

$$F(S) = \int d\phi \int \sin\theta d\theta \int \rho(r) dr e^{2\pi i (S \cdot r)}$$

$$= 4\pi \int \rho(r) r^2 \frac{\sin(2\pi S r)}{2\pi S r} dr$$

$$\equiv f(S) \tag{A.14}$$

f(S) は原子散乱因子と呼ばれる。実際の原子では、ガウス関数に近い形である。N 個の原子からなる分子を考える。それぞれの原子が原子構造因子 $f_j(S)$ をもち \mathbf{r}_j に位置している場合、分子全体の構造因子は位相を考慮して、

$$F(\mathbf{S}) = \sum_{j} f_{j}(S)e^{2\pi i(\mathbf{S} \cdot \mathbf{r}_{j})}$$
(A.15)

で表される。このような分子が溶液中に存在している場合の散乱強度は次式で得られる。

$$I(S) = \sum_{j} \sum_{k} f_{j}(S) f_{k}(S) \langle e^{2\pi i (\mathbf{S} \cdot \mathbf{r}_{jk})} \rangle$$

$$= \sum_{j} \sum_{k} f_{j}(S) f_{k}(S) \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{(2\pi S r_{jk})}$$
(A.16)

この式は Debye の式と呼ばれ、物質中の原子の種類と位置から散乱強度を計算できる。

A.3 小角領域の X 線散乱

式 (A.13) において、小角領域($S\to 0$)での散乱強度の振る舞いを考察する。(A.13) における $\frac{\sin(2\pi Sr_{jk})}{2\pi Sr_{jk}}$ の項は、次のように級数展開することができる。

$$\frac{\sin(2\pi Sr)}{2\pi Sr} \simeq 1 - \frac{(2\pi Sr)^2}{6} + \cdots$$
 (A.17)

このうち、最初の2項だけを考えると、(A.13)は以下のように近似できる。

$$I(S) = \int \int \rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}} - \frac{(2\pi Sr)^{2}}{6} \int \int \rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})r_{jk}^{2}dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}}$$

$$= \left\{ \int \rho(\mathbf{r})dv_{\mathbf{r}} \right\}^{2} - \frac{(2\pi Sr)^{2}}{6} \int \int \rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})r_{jk}^{2}dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}}$$
(A.18)

 \mathbf{r}_{j} と \mathbf{r}_{k} のなす角度を ϕ_{jk} としたとき、 r_{jk} は

$$r_{jk}^{2} = |\mathbf{r}_{j} - \mathbf{r}_{k}|^{2}$$

= $|\mathbf{r}_{j}|^{2} + |\mathbf{r}_{k}|^{2} - 2|\mathbf{r}_{j}||\mathbf{r}_{k}|\cos\phi_{jk}$ (A.19)

のように表すことができる。これを(A.18)式の第2項に代入すると、第2項は

$$-\frac{(2\pi S)^{2}}{6} \int \int \rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})\{|\mathbf{r}_{j}|^{2} + |\mathbf{r}_{k}|^{2} - 2|\mathbf{r}_{j}||\mathbf{r}_{k}|\cos\phi_{jk}\}dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}}$$

$$= -\frac{(2\pi S)^{2}}{6} \{\int \int 2\rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})r_{j}^{2}dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}} - \int \int 2\rho(\mathbf{r}_{j})\rho(\mathbf{r}_{k})r_{j}r_{k}\cos\phi_{jk}dv_{\mathbf{r}_{j}}dv_{\mathbf{r}_{k}}\}$$

$$= -\frac{(2\pi S)^{2}}{3} \{\int \rho(\mathbf{r}_{k})dv_{\mathbf{r}_{k}} \int \rho(\mathbf{r}_{j})r_{j}^{2}dv_{\mathbf{r}_{j}} - \int \rho(\mathbf{r}_{j})r_{j}dv_{\mathbf{r}_{j}} \int \rho(\mathbf{r}_{j})r_{k}\cos\phi_{jk}dv_{\mathbf{r}_{k}}\}$$
(A.20)

となる。ここで、rの原点を分子内の電子密度分布の重心にとることにする。このとき、

$$\int \rho(\mathbf{r})\mathbf{r}dv_{\mathbf{r}} = 0 \tag{A.21}$$

である。また $\int \rho(\mathbf{r}_k)r_k\cos\phi_{jk}dv_{\mathbf{r}_k}=0$ である。これは $\int \rho(\mathbf{r}_k)r_k\cos\phi_{jk}dv_{\mathbf{r}_k}$ が $\int \rho(\mathbf{r}_k)r_kdv_{\mathbf{r}_k}$ の \mathbf{r}_j への投影であることから導かれる。結局、式(A.18) は次のようになる。

$$I(S) = \left\{ \int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} \right\}^{2} - \frac{(2\pi S)^{2}}{3} \int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} \int \rho(\mathbf{r}) r^{2} dv_{\mathbf{r}}$$

$$= \left\{ \int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} \right\}^{2} \left\{ 1 - \frac{(2\pi S)^{2}}{3} \frac{\int \rho(\mathbf{r}) r^{2} dv_{\mathbf{r}}}{\int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}}} \right\}$$
(A.22)

ここで、次の量を定義する。

$$Rg^{2} = \frac{\int \rho(\mathbf{r})r^{2}dv_{\mathbf{r}}}{\int \rho(\mathbf{r})dv_{\mathbf{r}}}$$
(A.23)

$$I(0) = \left\{ \int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} \right\}^2 \tag{A.24}$$

この時、式(A.22)は以下のように単純な形で表すことができる。

$$I(S) = I(0)\{1 - \frac{(2\pi SRg)^2}{3}\}\tag{A.2}$$

この式は $2\pi SRg$ が小さいときには、さらに指数関数の形に近似できる。

$$I(S) = I(0)e^{\frac{-(2\pi SRg)^2}{3}}$$
(A.26)

式 $(\Lambda.26)$ は小角散乱において非常に重要である。この式は小角領域での散乱曲線は、物質の形状のよらず Rg の幅を持ったガウス関数で記述できることを示している。いま、式 (A.26) の両辺の自然対数をとると次の式を得ることができる。

$$\ln[I(S)] = \ln I(0) - \frac{(2\pi SRg)^2}{3} \tag{A.27}$$

したがって、 $\ln[I(S)]$ を S^2 の関数としてプロットした場合、散乱曲線は傾き $(2\pi Rg)^2/3$ をもった直線になることが分かる。すなわち、この直線の傾きから Rg の値を、また切片から I(0) の値を得ることができる。このような式(A.27) に基づいたプロットの仕方をギニエプロット(Guinier plot)と呼ぶ。

式(A.23)で定義される Rgは慣性半径と呼ばれ、分子内電子密度の重心の周りの 2 次モーメントである。したがって慣性半径は重心の周りの電子密度の広がり方を示す量と考えられる。また、小角散乱においては他の情報を用いずに、試料の散乱曲線のみから直接得られるものとして、唯一の量である。

一方、S=0 における散乱強度 I(0) は原点散乱強度と呼ばれ、分子内に含まれる電子数の自乗に比例している。 すなわち、式(A.24) から、

$$I(0) = \{ \int \rho(\mathbf{r}) dv_{\mathbf{r}} \}^2 = (\bar{\rho}V)^2 = (Z_e M)^2$$
(A.28)

ここで、 $\bar{\rho}$ は分子内の平均の電子密度、 $\bar{\rho}$ は分子の体積、M は分子量、 Z_e は 1 グラムあたりに含まれる電子の数をそれぞれ表している。ただし、分子が溶液中にある場合などは、 $\bar{\rho}$ や Z_e は溶媒との差を考える。分子量と原点散乱強度を関連づけたこの式は、しかしながら分子 1 個の散乱を考察したものであり、これを測定することは実験的には実現不可能である。有限濃度 c (mg/ml) の溶液による散乱を観察した場合、I(0) は次式のようになる。

$$I(0,c) = I_e \cdot (Z_e M)^2 \cdot c \cdot V_0 \cdot N_A \cdot \frac{1}{M}$$

$$= I_e \cdot Z_c^2 \cdot M \cdot c \cdot V_0 \cdot N_A$$
(A.29)

ただし V_0 はX線に照射される溶液の体積、 N_A はアボガドロ数、 I_e は 1 個の電子の散乱 強度を示している。結局、I(0) は濃度と分子量に比例する形となる。 I_e や V_0 などの実験 条件によって決まるパラメータを同じにし、 Z_e の等しい分子では原点散乱強度の比が分子量の比になる。タンパク質のX線溶液散乱においては、分子量既知の標準タンパク質を同一条件で測定して、相対的に分子量を求めることができる。

ところで、式(A.27)を求めるまでの考察で、 $2\pi SRg$ が小さいことが条件として加えられた。したがって、式(A.27) にもとづいてギニエプロットを行った場合、散乱強度が直線として近似できるのは小さな S の領域に限られる。どの範囲まで有効なのかは分子の形状によって異なるが、一般に近似直線を求めるのは $2\pi SRg \leq 1$ の範囲で行う。

A.4 自己相関関数と距離分布関数

電子密度分布の自己相関関数は次式で定義される。

$$\hat{\rho}^{2}(\mathbf{r}) = \int \rho(\mathbf{r}')\rho(\mathbf{r}' + \mathbf{r})dv_{\mathbf{r}'}$$
(A.30)

また、散乱強度は電子密度の自己相関関数 $\tilde{\rho}^2(\mathbf{r})$ のフーリエ変換で与えられて、

$$I(S) = \int \dot{\rho}^2(\mathbf{r}) e^{2\pi i S \mathbf{r}} dv_{\mathbf{r}}$$
 (A.31)

次に、空間平均された系について考えてみる。次式のように空間平均された自己相関関数 $\gamma(r)$ と定義すると、

$$\langle \hat{\rho}^2(\mathbf{r}) \rangle = \gamma(r) \tag{A.32}$$

式(A.31)を空間平均した散乱強度は式(A.12)、(A.32) および $dv_{\mathbf{r}} = r^2 \sin\theta dr d\theta d\phi$ を用いて

$$I(S) = 4\pi \int \gamma(r)r^2 \frac{\sin 2\pi Sr}{2\pi Sr} dr \tag{A.33}$$

のように表すことができる。さらに、この式の逆変換から

$$\gamma(r) = 4\pi \int S^2 I(S) \frac{\sin 2\pi S r}{2\pi S r} dS \tag{A.34}$$

が得られる。

ここで、距離分布関数 p(r) を (A.32) を用いて次のように定義する。

$$p(r) = r^2 \gamma(r) \tag{A.35}$$

このとき、式(A.33)から散乱強度およびその逆変換は次のようになる。

$$I(S) = 4\pi \int_0^\infty p(r) \frac{\sin 2\pi Sr}{2\pi Sr} dr \tag{A.36}$$

$$p(r) = 2 \int_0^\infty SrI(S)\sin 2\pi SrdS \tag{A.37}$$

p(r) は、分子内で距離 r だけ離れた任意の体積素片の組の数に比例した量である。したがって、分子の最大長を D_{\max} とすれば $r \geq D_{\max}$ では p(r) = 0 となる。したがって、実験的に得られた散乱強度から p(r) を計算し、p(r) = 0 になる rの位置から分子の最大長 (コード長) を求めることができる。しかしながら式 (A.37) で示されるフーリエ変換を正しく行うためには、無限大の大きさまでの散乱強度の積分を含む演算を必要とするので、実際には直接にフーリエ変換を行って p(r) を求めるのは困難である。これを克服する方法がいろいろ考案されている。

また、p(r) 関数の2次モーメントから、慣性半径を求めることができる。

$$Rg^{2} = \frac{\int_{0}^{D_{\text{max}}} p(r)r^{2}dr}{2\int_{0}^{D_{\text{max}}} p(r)dr}$$
(A.38)

A.5 分散系における X 線散乱

これまでは主に粒子 1 個による散乱を考察してきたが、実際の実験を行うのは有限の濃度の溶液であるので、以下では多数の粒子が存在する場合の散乱について考えていく。

N個の孤立粒子からなる系の散乱を考える。(1個の粒子は原子を考えてもいいし、分子であってもよい。)j番目の粒子、k番目の粒子の散乱振幅をそれぞれ $F_j(\mathbf{S})$ 、 $F_k(\mathbf{S})$ とすると、粒子の集合体全体からの散乱強度は、

$$I(\mathbf{S}) = \sum_{j=1}^{N} \sum_{k=1}^{N} F_j(\mathbf{S}) F_k(\mathbf{S}) e^{2\pi i \mathbf{S}(\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_k)}$$
(A.39)

となる。ただし、 \mathbf{r}_i と \mathbf{r}_k はそれぞれ粒子の位置ベクトルを示す。等方的な系、すなわち粒子の配列が方向によらない場合を考えると、上式を空間平均して次の式が得られる。

$$\langle I(\mathbf{S}) \rangle = \langle \sum_{j=1}^{N} F_{j,j}^{2}(\mathbf{S}) \rangle + \langle \sum_{j \neq k} \sum_{j \neq k} F_{j}(\mathbf{S}) F_{k}(\mathbf{S}) \cos(2\pi \mathbf{S} \mathbf{r}_{jk}) \rangle$$

$$= \langle N \rangle \langle F^{2}(\mathbf{S}) \rangle + \langle F(\mathbf{S}) \rangle^{2} \langle \sum_{j \neq k} \cos(2\pi \mathbf{S} \mathbf{r}_{jk}) \rangle$$
(A.40)

ここで、 $\mathbf{r}_{jk} = \mathbf{r}_j - \mathbf{r}_k$ を表し、また $\langle N \rangle$ は照射体積内の平均粒子数を表している。いま、 \mathbf{r}_j 、 \mathbf{r}_k の位置にある体積素片 dv_j 、 dv_k の両方に、同時に粒子の存在する確率を p_{jk} とする。このとき、(A.40) 式の \cos 項は、

$$\langle \sum_{j \neq k} \cos(2\pi \mathbf{Sr}_{jk}) \rangle = \int \int_{V_0} \frac{\sin(2\pi Sr_{jk})}{Sr_{jk}} p_{jk} dv_j dv_k$$
(A.41)

となる。 V_0 は照射される試料の体積を表す。さらに、1粒子あたりの体積を表す $v_1=V_0/\langle N\rangle$ を用いて規格化した確率 $P_{jk}=p_{jk}/v_1^2$ を用いると、式(A.40)は次のようになる。

$$I(S) = \langle N \rangle \langle F^2(\mathbf{S}) \rangle + \langle F(\mathbf{S}) \rangle^2 \int_{V_0} \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{2\pi S r_{jk}} \frac{dv_j}{v_1} \frac{dv_k}{v_1}$$
$$-\langle F(\mathbf{S}) \rangle^2 \int_{V_0} [1 - P(r_{jk})] \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{2\pi S r_{jk}} \frac{dv_j}{v_1} \frac{dv_k}{v_1}$$
(A.42)

この式で第2項の積分が、電子密度が一定で体積 V_0 を持った粒子の散乱を表すことから、 $S>1/V_0^{1/3}$ の領域では無視できる。また、 $v_1^{1/3}\ll r_{ij}\ll V_0^{1/3}$ において粒子の位置は独立だから r_{jk} が大きくなると $P(r_{jk})$ は一定値を持つようになる。したがって、第3項における積分は、

$$\int_{V_0} \frac{dv_j}{v_1} \int_{V_0} [1 - P(r_{jk})] \frac{\sin(2\pi S r_{jk})}{2\pi S r_{jk}} \frac{dv_j}{v_1} \approx \langle N \rangle \int_0^\infty [1 - P(r)] \frac{\sin(2\pi S r)}{2\pi S r} \frac{4\pi r^2}{v_1} dr \quad (A.43)$$

の様に近似することができる。したがって散乱強度 I(S) は、

$$I(S) = \langle N \rangle \langle F^2(\mathbf{S}) \rangle - \langle N \rangle \langle F(S) \rangle^2 \int_0^\infty [1 - P(r)] \frac{\sin(2\pi Sr)}{2\pi Sr} \frac{4\pi r^2}{v_1} dr$$
 (A.44)

と表すことができる。さらに、粒子が球対称、あるいは球対称と近似できる場合は $\langle F^2(\mathbf{S}) \rangle = \langle F(\mathbf{S}) \rangle^2$ だから、(A.44) 式は次のようになる。

$$I(S) = \langle N \rangle F^{2}(S) \{ 1 - \frac{1}{v_{1}} \int_{0}^{\infty} [1 - P(r)] \frac{\sin(2\pi Sr)}{2\pi Sr} 4\pi r^{2} dr \}$$
 (A.45)

この式で、初項は個々の粒子からの散乱に対応し、第2項は粒子間の干渉に由来するものである。十分に希薄な系では第2項が無視できて、全体の散乱強度は単一粒子の散乱強度に粒子の数をかけたものと等しくなる。濃度が高くなるにつれて第2項は無視できなくなる。これが粒子間干渉効果で、特に小角領域の散乱強度を減少させるが、一方で広角領域に与える影響はほとんど無視できる。また干渉効果のために (A.26) で表されるギニエ近似式は濃度 c の関数となり、

$$I(S,c) = I(0,c)e^{-\frac{(2\pi SRg(c))^2}{3}}$$
(A.46)

のように表され、Rg や I(0) に濃度依存性が見られる。これらを濃度 c の関数とした場合、一般に次の関係が得られる。

$$\frac{Kc}{I(0,c)} = \frac{1}{M} + 2A_2c + \cdots \tag{A.47}$$

$$Rg^{2}(c) = R_{0}^{2} - B_{if}c + \cdots$$
 (A.48)

ここでM は分子量、 R_0 は無限希釈溶液での慣性半径を表す。また A_2 と B_{if} はそれぞれ第2ビリアル係数、干渉効果の強さに関するパラメータを表し、(A.45) においては第2項に由来する。分子間干渉効果による影響から、真の慣性半径や分子量を求めるためには、これらの量の濃度依存性を調べて、その後濃度ゼロに外挿した慣性半径、分子量の値を得る必要がある。

B モデル計算

観測された散乱強度から散乱体の構造を直接に得ることは非常に困難である。これはX線散乱において一般的な位相問題によることと、さらに溶液散乱においては空間平均された散乱しか観測できないことによる。したがって、他の方法による知見から形態をモデル化してそこから得られる散乱を計算し、分子構造を予測する手法は有用な解析法となる。

B.1 小球充填モデル

式(A.16)にしたがえば、分子を原子の集合体として扱った場合、原子散乱因子を用いて 散乱強度を計算できる。同様に考えて、分子を小球の集合体としてモデル化した場合、原 子散乱因子の代わりに小球の散乱因子を用いてモデル全体の散乱強度を計算することがで きる。すなわち、n個の密度が均一な球の集合体であるるモデルから得られる散乱強度は、

$$I(S) = \sum_{j=1}^{n} g_j^2 \phi_j^2(S) + 2 \sum_{j=1}^{n-1} \sum_{k=j+1}^{n} g_j g_k \phi_j(S) \phi_k(S) \frac{\sin(2\pi d_{jk} S)}{2\pi d_{jk} S}$$
(B.1)

で得られる。ここで、 d_{jk} は j 番目と k 番目の球の中心間の距離を表し、また g_j は j 番目の球の weighting factor、 $\phi_i(S)$ は j 番目の球の散乱因子で、それぞれ

$$g_j = \rho_j V_j = \rho_j \frac{4\pi}{3} R_j^3$$
 (B.2)

$$\phi_j(S) = 3 \frac{\sin(2\pi R_j S) - 2\pi R_j S \cos(2\pi R_j S)}{(2\pi R_j S)^3}$$
(B.3)

で与えられる。ただし rho_j 、 V_j 、 R_j はそれぞれj 番目の球の電子密度、体積、半径を表す。また、このような小球充填モデルから得られるp(r) および慣性半径は次の式によって与えられる。

$$p(r) = \sum_{j=1}^{n} \rho_j^2 p_0(r, R_j) + 2 \sum_{j=1}^{n-1} \sum_{k=j+1}^{n} \rho_j \rho_k p(r, d_{jk}, R_j, R_k)$$
(B.4)

$$Rg^{2} = \sum_{j=1}^{n} f_{j} Rg_{j}^{2} + \sum_{j=1}^{n-1} \sum_{k=j+1}^{n} f_{j} f_{k} d_{jk}^{2}$$
(B.5)

ここで、 $p_0(r,R_j)$ は電子密度が一定で半径 R_j の球の p(r) 関数である。また $p(r,d_{jk},R_j,R_k)$ は j番目と k番目の球 (半径はそれぞれ R_j , R_k でその中心間距離は d_{jk}) の cross term distance distribution で、文献 $^{31)}$ に詳しく示されている。また Rg_j は j番目の球の慣性半径で、 $Rg_j = \sqrt{3/5}R_j$ である。 f_j は $f_j = \frac{\rho_j V_j}{\sum \rho_j V_j}$ で定義される mass fraction である。

B.2 タンパク質の水和を考えたモデル計算

結晶構造解析による原子座標モデルをそのまま直接フーリエ変換することで得られる散乱強度や慣性半径は、観測値と異なっていることが多い。これは、溶液散乱による結果ではタンパク質に結合した水分子を共に見ているからであるといわれている 21)。このような、水和水を含めた散乱強度の計算方法についてはいくつかの方法が考えられているが 22,32)、本研究ではモンテカルロシミュレーションを用いて散乱強度の計算を行った 33)。原子モデルから得られる構造に水による層を考え、これら全体の構造をランダムな点の集合で表す。各々の座標から点と点の距離をあらゆる組について求めれば、その距離ごとの頻度を関数として表したものがp(r)として得られる。

原子モデルをもとにしてランダムな点の集合で表したヌクレオチドを結合していない S1 の例を図 B-1に示す。本文の以降の解析はこの S1 モデルから出発した。

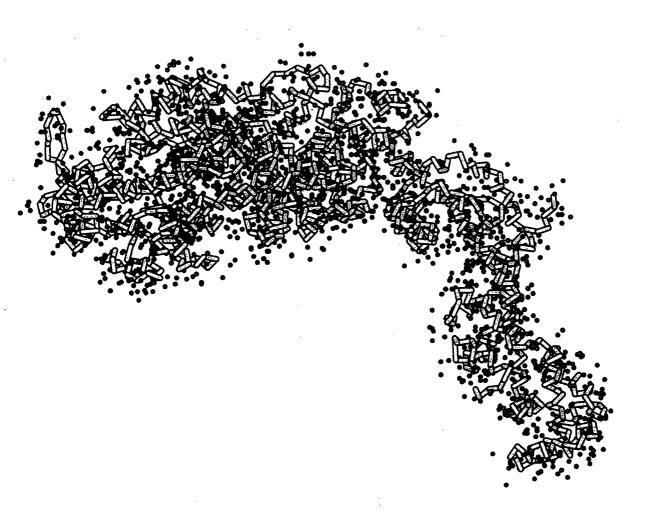


図 B-1: タンパク質に結合した水分子をランダムな点で表したモデル。

謝辞

本研究を直接ご指導くださいました若林克三助教授に心から感謝いたします。論文審査だけでなく、研究を続ける上で様々な御指導、御助言をくださった柳田敏雄教授、葛西道 4 教授、村上富士夫教授に深く感謝いたします。新技術事業団の徳永万喜洋先生には試料 調整から解析にいたるあらゆる点で様々にお世話になりました。深く感謝いたします。常に有意義な議論をし続けてくださった研究グループの浜中俊明先生、猪子洋二先生に深く感謝いたします。放射光実験施設では光学系の調整から検出器の利用まで様々な点で適切な御助言と御協力をいただいた雨宮慶幸先生に感謝申し上げます。また試料調整や測定の御協力だけでなく、いつも議論をしていただいた武澤康範さんに感謝いたします。有益な御助言と御指導を下さった藤原悟さん、上野豊さんに感謝します。荒田敏昭先生には生化学的な観点からの議論をしていただき、深く感謝いたします。最後に、本研究を進めるにあたり多大な御協力をいただいた生物物理研究室ならびに大阪大学基礎工学部生物工学科のみなさまに謹んで感謝の意を表します。

参考文献

- 1. K. Wakabayashi, M. Tokunaga, I. Kohno, Y. Sugimoto, T. Hamanaka, Y. Takezawa, T. Wakabayashi, and Y. Amemiya, *Science* 258, 443-447 (1992).
- I. Rayment, W. R. Rypniewski, K. Schmidt-Bäse, R. Smith, D. R. Tomchick, M. M. Benning, D. A. Winkelmann, G. Wesenberg, and H. M. Holden, Science 261, 50-58 (1993).
- 3. I. Rayment, H. M. Holden, M. Whittaker, C. B. Yohn, M. Lorenz, K. C. Holmes, and R. A. Milligan, Science 261, 58-65 (1993).
- 4. C. A. Smith and I. Rayment, Biophys. J. 70, 1590-1602 (1996).
- 5. C. R. Bagshaw, Muscle Contraction, Chapman and Hall (1993).
- 6. C. R. Bagshaw, J. F. Eccleston, F. Eckstein, R. S. Goody, H. Gutfreund, and D. R. Trentham, Biochem. J. 141, 351–364 (1974).
- 7. M. Tokunaga, K. Sutoh, and T. Wakabayashi, Adv. Biophys. 27,157-167 (1991).
- 8. S. Highsmith, and D. Eden, *Biochemistry* 32, 2455-2458 (1993).
- 9. Y. Sugimoto, M. Tokunaga, Y. Takezawa, M. Ikebe, and K. Wakabayashi, *Biophys. J.*, 68, 29s-34s (1995).
- 10. R. A. Mendelson, D. K. Schneider, and D. B. Stone, J. Mol. Biol. 256, 1-7 (1996).
- 11. M. Whittaker, E. M. Wilson-Kubalek, J. E. Smith, L. Faust, R. A. Milligan, and H. L. Sweeney, *Nature* 378, 748-751 (1995).
- 12. J. D. Jontes, E. M. Wilson-Kubalek, and R. A. Milligan, Nature 378, 751-753 (1995).
- 13. K. Wakabayashi, and Y. Amemiya, *Handbook on Synchrotron Radiation(eds. S. Ebashi et al.)* 4, 597-678 (1991).
- 14. Y. Amemiya, K. Wakabayashi, T. Hamanaka, T. Wakabayashi, T. Matsushita, and H. Hashizume, Nucl. Instrum. Methods 208, 471 (1983).
- 15. S. Hansen, and J. S. Pedersen, J. Appl. Cryst. 24, 541-548 (1991).
- Y. Izumi, M. Wakita, H. Yoshino and N. Matsushima, Biochemistry 31, 12266-12271 (1992).
- Y. Tamura, N. Suzuki, and K. Mihashi, Biophys. J. 65, 1899-1905 (1993).
- A. J. Fisher, C. A. Smith, J. B. Thoden, R. Smith, K. Sutoh, H. M. Holden, and I. Rayment, Biochemistry 34, 8960-8972 (1995).
- 19. C. A. Smith, and I. Rayment, Biochemistry 34, 8973-7981 (1995).
- 20. C. A. Smith, and I. Rayment, *Biochemistry* **35**, 5404–5417 (1996).
- J. G. Grossmann, M. Neu, E. Pantos, F. J. Schwab, R. W. Evans, E. Townes-Andrews, P. F. Lindley, H. Appel, W-G. Thies and S. S. Hasnain, *J. Mol. Biol.* 225, 811–819 (1992).

- 22. T. Fujisawa, T. Uruga, Z. Yamaizumi, Y. Inoko, S. Nishimura, and T. Ueki, *J. Biochem.* 115, 875–880 (1994).
- 23. V. Luzzati, A. Tardieu, and L. P. Aggerbeck, J. Mol. Biol. 131, 435-473 (1979).
- 24. M. Gerstein, A. M. Lesk, and C. Cthothia, Biochemistry 33, 6739-6749 (1994).
- 25. M. Lorenz, D. Popp, and K. C. Holmes, J. Mol. Biol. 234, 826–836 (1993).
- 26. D.h B. Stone, D. K. Schneider, Z. Huang, and Robert A. Mendelson, *Biophys. J.* **69**, 767-776 (1995).
- 27. F. Kinose, S. X. Wang, U. S. Kidambi, C. L. Moncman, and D. A. Winkelmann, *J. Cell Biol.* **134**, 895–909 (1996).
- 28. A. Guinier and G. Fournet, Small-Angle Scattering of X-rays, (John Wiley & Sons., New York, 1955).
- 29. (Glatter, and O. Kratky, Small Angle X-ray Scattering, (Academic Press, 1982).
- 30. L. A. Feigin, and D. I. Svergun, Structure Analysis by Small-Angle X-rau and Neutron Scattering, (Prenum Press, 1987).
- 31. O. Glatter, Acta Phys. Austr. **52**, 243–256 (1980).
- 32. D. Svergun, C. Barberato, and M. H. J. Koch, J. Appl. Cryst. 28, 768-773 (1995).
- 33. S. J. Henderson, Biophys. J. 70, 1618-1627 (1996).

本研究に関連した発表論文

- 1. Yasunobu Sugimoto, Makio Tokunaga, Yasunori Takezawa, and Katsuzo Wakabayashi: Conformational changes of skeletal muscle myosin subfragment-1 by binding of MgADP-aluminum fluoride and MgADP-beryllium fluoride, Journal of Muscle Research and Cell Mitility 17, 286 (1996).
- 2. Yasunobu Sugimoto, Makio Tokunaga, Yasunori Takezawa, Mitsuo Ikebe, and Katsuzo Wakabayashi: Conformational Changes of the Myosin Heads during Hydrolysis of ATP as Analysed by X-Ray Solution Scattering, *Biophys. J.*, **68**, 29s-34s (1995).
- 3. Katsuzo Wakabayashi, Makio Tokunaga, Yasunobu Sugimoto, Mitsuo Ikebe, and Yasunori Takezawa: Effects of ADP-fluoroberyllate and -fluoroaluminate on skeletal and smooth muscle S1s studied by X-ray solution scattering, Journal of Muscle Research and Cell Motility 16, 344-315 (1995).
- 4. 徳永万喜洋, 杉本泰伸, 若林克三: X線溶液散乱でとらえたエネルギー変換中のミオシン頭部 の構造変化, 生物物理 **34**, 131-135 (1994).
- 5. Yasunobu Sugimoto, Makio Tokunaga, Yasunori Takezawa, and Katsuzo Wakabayashi: Conformational Changes of the Myosin Head During Hydrolysis of ATP and Upon Binding of Nucleotide Analogs by X-ray Solution Scattering, *Photon Factory Activity Report* 12, 297 (1994).
- 6. Makio Tokunaga, Katsuzo Wakabayashi, Yasunobu Sugimoto, Toshiaki Hamanaka, and Takeyuki Wakabayashi: Structural change of the myosin head detected by electron microscopy and small-angle X-ray scattering, in Synchrotron Radiation in the Biosciences (eds. B. Chance et al., Oxford University Press), 493-501 (1994).
- Katsuzo Wakabayashi, Makio Tokunaga, Izumi Kohno, Yasunobu Sugimoto, Toshiaki Hamanaka, Yasunori Takezawa, Takeyuki Wakabayashi, and Yoshiyuki Amemiya: Small-Angle Synchrotron X-ray Scttering Reveals Distinct Shape Changes if the Myosin Head During Hydrolysisi of ATP, Science 258, 443-447 (1992).

